

GEODETSKA TEHNIČKA ŠKOLA ZAGREB

# Geodezija 1

---

Prvi razred

Zdravka Šimić

18.8.2012.

## 1. Uvod u geodeziju

Geodezija je dobila naziv od grčke riječi - γη=zemlja i δοιω=djelim

**Geodezija** je znanost o izmjeri Zemljine površine, promjenama te površine i prikazivanje na planovima i kartama i u bazama podataka ( GIS-u ).

**Geodezija se bavi načinima prikupljanja podataka, metodama izmjere i instrumentarijem i priborom pomoću kojih obavljamo mjerena, te načinom obrade i prikazivanjem podataka mjerena.**

**Osnovni zadatak geodezije je izmjera zemljišta u svrhu izrade karata i planova,a danas je to i izmjera i prikupljanje podataka za stvaranje digitalnog modela reljefa (trodimenzionalni prikaz terena).**

Potreba izmjere zemljišta postoji još od starih civilizacija.

Početak nalazimo u starom Egiptu u dolini Nila. Plodne parcele (čestice) obrađivali su razni pojedinci, a kako bi Nil svake godine poplavio parcele i izbrisao granice, potrebno ih je bilo ponovo uspostaviti. Mjerena su obavljali mјernici HARPEDONAPTI.

Rimsko carstvo je bilo poznato po gradnji cesta, a za to im je trebao grafički prikaz naseljenih mjesta ali i karte cesta koje ta mjesta povezuju.Mjerena su obavljali AGRIMENSORESI.

Geodetska djelatnost u RH organizirana je kroz:

- **Državnu geodetsku upravu (DGU)** , čiji su organi **Područni uredi za i katastar (PUK) i njihove ispostave**
- **Zavode za izmjera i privatne geodetske tvrtke.**

Geodezija je se primjenjuje u gotovo svim gospodarskim djelatnostima:

- katastaru
- građevinarstvu
- rudarstvu
- hidrotehnika
- arhitektura
- prometu
- arheologiji
- poljoprivredi (uređenje zemljišta i grupiranje posjeda )
- šumarstvu (trasiranje i izgradnja šumskih putova)
- zaštiti spomenika kulture ( lasersko skeniranje radi rekonstrukcije)
- zaštiti okoliša (izrada ekoloških studija)

**Katastar** (starogrčki-list, popis tj. evidencija o zemljištu.

**Katastar** je upisnik (evidencija) zemljišta i nekretnina neke države. On sadrži podatke o položaju, obliku i površini katastarskih čestica (parcels).

**Zakon definira katastar** kao „evidenciju o česticama zemljine površine, zgradama i drugim građevinama koje trajno leže na zemljinoj površini ili ispod nje te o posebnim pravnim režimima na zemljinoj površini“.

Osnova za katastar su katastarski planovi koji se dobiju geodetskom izmjerom zemljišta, parcela ( po površini, kulturi, kvaliteti i korisniku ).

**Parcela ili katastarska čestica** (latinski- dio, čestica ) je dio zemljišta koji pripada jednom posjedniku ili vlasniku.

**Katastarska čestica dio je područja katastarske općine**, odnosno katastarskog područja na moru, određen brojem katastarske čestice i njezinim granicama.

## 1.1. Definicije geodezije

- klasična definicija s kraja 19. stoljeća (Helmert 1880.)

**Geodezija je znanost o izmjeri i kariranju Zemljine površine.**

- definicija s kraja 20. Stoljeća (Torge 1991.)

**Geodezija je znanost koja se bavi određivanjem oblika i vanjskog polja ubrzanja sile teže Zemlje i drugih nebeskih tijela kao vremenski promjenljivih veličina, te određivanjem srednjeg Zemljinog elipsoida na temelju opažanih parametara na i izvan Zemljine fizičke površine.**

- moderna definicija geodezije s početka 21. stoljeća (informatičko društvo)

**Geodezija/geomatika je znanost koja se bavi modeliranjem i realizacijom prostornih sustava, definiranjem načina prikupljanja prostornih podataka, njihovim analiziranjem, vizualizacijom i interpretacijom.**

## 1.2. Podjela geodezije

Stara podjela geodezije :

- **višu ili znanstvenu geodeziju** – proučava oblik i veličinu Zemlje kao nebeskog tijela i izmjerom većih površina kod kojih uzimamo u obzir zakrivljenost Zemlje,
- **nižu ili praktičnu geodeziju** – bavi se izmjerom manjih površina kod kojih ne uzimamo u obzir zakrivljenost Zemlje.

Geodezija se danas dijeli na: (Torge 2001, "Geodesy")

- **Globalna geodezija** (engl. global geodesy): uključuje određivanje oblika i veličine Zemlje, njene orientacije u prostoru i njenog vanjskog polja ubrzanja sile teže,
- **Geodetska izmjera** (engl. geodetic survey): obuhvaća određivanje Zemljine površine i njenog polja ubrzanja sile teže na području neke države ili više država (**državna izmjera**),
- **Izmjera u ravnini** (engl. plane surveying): obuhvaća određivanje detalja Zemljine površine na lokalnom nivou, pri čemu se njena zakrivljenost i utjecaj ubrzanja sile teže u pravilu zanemaruju (topografska izmjera, katastarska izmjera, inženjerska izmjera).

Prema glavnim djelatnostima geodezija se dijeli na :

- izmjeru Zemlje
- osnovnu i detaljnu državnu izmjерu
- ostale izmjere ( za katastar , topografsku izmjeru , hidrografsku izmjeru, izmjeru za potrebe projektiranja i građenja )

Grane geodezije su :

- Primjenjena geodezija – izmjera manjih površina i izrada planova, te izmjerom za projektiranje i gradnju objekata
- Pomorska, satelitska i fizikalna geodezija - izmjera morskog dna, uspostava geodetskih mreža i određivanje oblika i dimenzija Zemlje
- Kartografija - izradom i proučavanjem karata
- Fotogrametrija i daljinska istraživanja – izmjera u modelu koji se dobije iz snimaka terena
- Geomatika

Geodetskom izmjerom dobijemo opisne i mjerene podatke o zemljištu koji se koriste za :

- izradu planova i karata
- prostorno uređenje i korištenje građevinskog zemljišta
- izradu katastra i zemljišne knjige
- istraživačke rade i ostale potrebe

## 2. Oblik i veličina Zemlje

Teorije oblika Zemlje:

- Zemlja kao ravna ploča - (do IV st. p.n.e.);
- Zemlja kao sfera - (od IV st. p.n.e – XVIII st. n.e);
- Zemlja kao elipsoid - (XVII st. – XIX st.);
- Zemlja kao geoid - (XIX st. - ...)

U antičkoj Grčkoj smatralo se da je Zemlja ravna ploča.

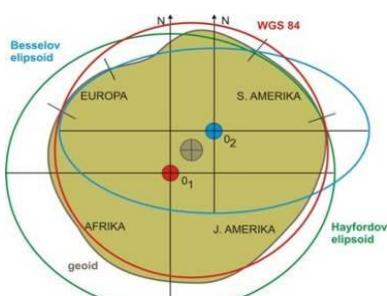
Pitagora je 600 g. p.Krista zaključio da je Zemlja zakriviljena ploha (promatrajući jedrenjak). Eratosten (200 g. p.n.e.) tvrdi da je Zemlja kugla. On je izmjerio polumjer Zemlje.

U 17. st. Issac Newton zaključio je da je Zemlja rotacijski elipsoid.

Zemljina fizička površina ima vrlo nepravilan i složen oblik. Zemlju definiramo kao **geoid**.

**Geoid je tijelo Zemlje omeđeno nivo plohom mora.**

Plohu geoida najbliže aproksimira srednja razina mora zamišljeno protegnuta ispod kontinenata, a svaka točka geoida okomita je na smjer sile teže.



Geoid (od grč. *gea* = Zemlja + *oidos* = onaj koji je nalik),  
"onaj koji je nalik Zemlji"

**Nivo ploha** mora je srednja površina mirnog mora ( bez plime i oseke ) produžena ispod svih kontinenata.

Obzirom da masa zemlje nije homogena tj. nema u svim točkama istu gustoću, pa oblik Zemlje odstupa od matematičke definicije elipsoida.

Geoid nije matematički definirano tijelo, zamjenjujemo (aproksimiramo) ga rotacijskim elipsoidom.

Pravilna matematička ploha najbliža plohi geoida je rotacijski elipsoid.

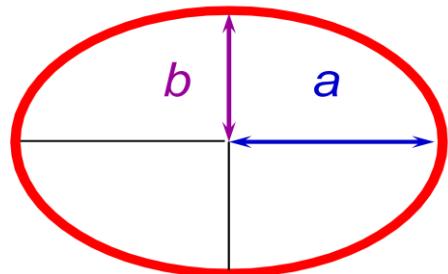
**Rotacijski elipsoid** je trodimenzionalno tijelo dobiveno rotacijom elipse oko njezine kraće osi, koja se približno poklapa s rotacijskom osi Zemlje.

### Elementi rotacijskog elipsoida:

- **Velika poluos a** - najdulji polumjer elipsoida (radijus ekvatora);
- **Mala poluos b** - najkraći polumjer elipsoida (udaljenost od središta elipsoida do jednog od polova);
- **Spljoštenost  $\mu$  (f)** - odnos razlike velike (a) i male (b) poluosi elipsoida prema velikoj poluosi;  $\mu=(a-b)/a$  .

Elipsoid definiran s dva parametra: dužinom velike poluosi **a** i spljoštenošću **f**.

Elipsa je krivulja u ravnini (geometrijsko mjesto točaka) za koje vrijedi pravilo da je zbroj udaljenosti svake točke od dviju zadanih ( $F_1$  i  $F_2$ ) stalna veličina.



Kad se mjerena obavljaju na kraćim udaljenostima **elipsoid se zamjenjuje kuglom** tj. sferom ( $R = 6\,370\text{ km}$ ), no sfera se rijetko upotrebljava.

U geodetskoj praksi se upotrebljavaju **elipsoidi** različitih dimenzija i smještaja u prostoru:

- neki najbolje odgovaraju cijeloj Zemlji pa se nazivaju **globalnim elipsoidima**
- neki najbolje odgovaraju nekoj regiji ili državi i nazivaju se **lokalnim elipsoidima**

Elipsoid na koji se svode geodetska mjerena i na kojem se ona obrađuju naziva se **referentnim elipsoidom**.

U Republici Hrvatskoj je referentni elipsoid do 2004. bio Besselov 1841 elipsoid, definiran 1841. godine. Od 2010. godine kao referentni elipsoid za Republiku Hrvatsku prihvaćen je globalni elipsoid **GRS80 (Geodetic Reference System 1980 - Geodetski Referentni Sustav 1980)**.

Naziv	Godina	a	b
<b>Everest</b>	<b>1830</b>	<b>6377276.345</b>	<b>6356075.415</b>
<b>Bessel</b>	<b>1841</b>	<b>6377397.155</b>	<b>6356078.963</b>
<b>Clarke</b>	<b>1866</b>	<b>6378206.400</b>	<b>6356583.800</b>
<b>Clarke</b>	<b>1880</b>	<b>6378249.145</b>	<b>6356514.967</b>
<b>Hayford Internacionalni</b>	<b>1909 1924</b>	<b>6378388</b>	<b>6356911.946</b>
<b>Krasovskij</b>	<b>1940</b>	<b>6378245</b>	<b>6356863.019</b>
<b>GRS 1967</b>	<b>1967</b>	<b>6378160</b>	<b>6356774.516</b>
<b>GRS 1980</b>	<b>1980</b>	<b>6378137</b>	<b>6356752.3141</b>
<b>WGS 72</b>		<b>6378135</b>	<b>6356750.520</b>
<b>WGS 84</b>	<b>1987</b>	<b>6378137</b>	<b>6356752.314</b>

elipsoidi

## 2.1. Predočavanje zemljine površine (geodetske podloge)

Kartografija je disciplina koja se bavi izradom, promicanjem i proučavanjem karata. Riječ kartografija je složenica od dviju grčkih riječi ( $\chi \alpha \rho \tau \eta \varsigma$  – karta, list papira, povelja i  $\gamma \rho \alpha \phi \omega$  – pišem, crtam)

Kartografija se dijeli na:

- **matematičku kartografiju** ili teorija kartografskih projekcija
- **praktičnu kartografiju** - oblikovanje karata, sastavljanje karata, izdavanje karata, uporaba karata i održavanje karata

Jedan od glavnih zadataka geodezije je izrada planova i karata tkz.geodetskih podloga.

**Geodetski plan** je nedeformirani prikaz manjeg dijela Zemljine površine i detalja koji se na tom zemljisu nalaze u određenom mjerilu.

**Geodetski plan** može biti: **katastarski, topografski, pografsko-katastarski, inženjerski, tematski**

**Karakteristike geodetskog plana:**

- krupnijeg mjerila:
  - najčešća mjerila analognih planova 1: 500 ; 1: 1000 ; 1: 2000 ; 1: 2500
  - mjerila starih grafičkom izmjerom izrađenih planova: 1:2880, 1:1440, 1:2904
- najčešće je jednobojan (crna boja) ili ozolit kopija
- sadržaj plana ovisi o namjeni plana: komunikacije (ceste, željeznice,..) zgrade, katastarske čestice (parcele), šahte, električne stupove i druge vodove, vode, vegetaciju (šume, kulture, markantna drveća ...reljef
- reljef terena (konfiguracija) se na planovima i kartama prikazuje izohipsama (slojnicama).

Za razliku od planova, na kartama je prikazano veće područje.

**Karta** je smanjeni, deformirani i generalizirani prikaz dijela Zemljine površine na ravnini. Karta ima mnogo vrsta, a najčešće su u primjeni: topografske, tematske, statističke, pomorske, političke itd.

**Karakteristike karte:**

- sitnijeg mjerila od 1: 5000, 1: 10 000, 1:100 000, ...
- višebojna
- ima mrežu meridijana i paralela
- namjena – opće topografske, tematske, statističke, političke..
- sadržaj karte ovisi o namjeni karte: reljef (prikazuje se bojama), vegetacija, granice kultura, naselja, prometnice i vode (prikazani topografskim znakovima)

U novije vrijeme planova i karte dijele se na:

- **analogne (realne)** na papiru
- **digitalne (virtualne)** na zaslonu računala

## 1.2. Mjerilo

1. Mjerilo je odnos dužina na karti prema odgovarajućim dužinama u prirodi
2. Mjerilo je odnos dužina na karti i odgovarajućih dužina na Zemljinom elipsoidu
3. Mjerilo nazivamo odnos između dviju veličina izraženih istim mjernim jedinicama (Frančula, 2004)

**jedinica mjere je 1 m u mjerilu plana ili karte**

Mjerilo	Na planu / karti	U prirodi
1 : 500	2 mm	1 m
1:1000	1 mm	1 m
1:2000	0,5 mm	1 m
1:2500	0,4 mm	1 m
1:10000	0,1 mm	1 m

- D na planu : D u prirodi  
 $1 : 500$   
1 mm na planu → iznosi u prirodi 0,5 m (500 mm)  
1 m u prirodi prikazan je s 2 mm na planu

Smatra se da ljudsko oko može procijeniti 0,2 mm.

## 1.3. Sustavi i jedinice mjera

**Sustavi i jedinice za duljinu:**

**Hvatni sustav :** karakteristična brojka 6 ; koristio se u zemljama Austro-Ugarske

- 1 hvat (hv) = 6 stopa = **1,896 484 m**
- 1 stopa = 12 palaca = 0,316 081 m
- 1 palac = 2,634 cm

Engleski sustav

- 1 yard = 3 foot-a = 91,439 m
- 1 foot (fut) = 12 inch-a = 30,48 cm
- 1 inch (palac) = 2,54 cm

**Metarski sustav – dekadski ili decimalni**

- karakteristična brojka 10, osnovna jedinica je 1m uveden u Francuskoj 1799. god.

$$1 \text{ dkm} = 10 \text{ m}$$

$$1 \text{ dm} = 0,1 \text{ m}$$

$$1 \mu = 0,001 \text{ mm}$$

$$1 \text{ hm} = 100 \text{ m}$$

$$1 \text{ cm} = 0,01 \text{ m}$$

$$1 \text{ km} = 1000 \text{ m}$$

$$1 \text{ mm} = 0,001 \text{ m}$$

Definicije 1 metra

**1metar (m) je deset milijuniti dio četvrtine zemljinog meridijana** (koji prolazi kroz Dunkerque u Francuskoj - 1791. godine)

Ta vrijednost prenesena je 1927. godine na šipku od platiniridija (legura od 90% platine i 10% iridija) pri temperaturi od 0° C i tlaku od 1 atm. tvz. **prametar**. Čuva se u Internacionalmom uredju za utege i mjere u Sevres-u kraj Pariza.

Otkriveno da ta šipka mijenja svoju duljinu za sićušne veličine pa je **1960.** međunarodno prihvaćen novi način određivanja mjere za duljinu. Zasnovan je na duljini vala svjetlosti koji emitiraju atomi. Ta se duljina nikad ne mijenja, isti atom u istim uvjetima uvijek emitira svjetlost jednake valne duljine. Izabran je atom jednog izotopa plina kriptona.

**1m je određen kao 1 650 763,73 valne duljine koje emitira atom kriptona 86 u vakumu (zračenje narančaste linije).**

### 1.3.1. Sustavi i jedinice za površinu:

#### Hvatni sustav

- **1 čhv = 1,896 m x 1,896 m = 3,596 652 m<sup>2</sup>**
- **1 j (katastarsko jutro) = 40 hrv x 40 hrv = 1600 čhv**
- **1 j = 5754, 643 m<sup>2</sup>**
- **1 m<sup>2</sup> = 0,278 036 čhv**
- 1 mađarsko jutro = 1200 čhv

#### Metarski sustav

- **1 m<sup>2</sup> ..... = 1m x 1m**
- **1 a (ar) = 100 m<sup>2</sup> ..... = 10 m x 10 m**
- **1 ha (hektar) = 100 a = 10 000 m<sup>2</sup> ..... = 100 m x 100 m**
- **1 km<sup>2</sup> = 1 000 000 m<sup>2</sup> ..... = 1000 m x 1000 m**
- **1 ha = 1 jutro + 1180,364 čhv**
- **1 m<sup>2</sup> = 100 dm<sup>2</sup> = 10 000 cm<sup>2</sup> = 1 000 000 mm<sup>2</sup>**
- **1 dunum = 10 ar = 1000 m<sup>2</sup> = 0,1 ha ....DUNUM (DULUM) -turcizam**

### 1.3.2. Sustavi i jedinice za kutove:

#### Seksagezimalni sustav (podjela)

Osnovna jedinica **1°** (stupanj).**Jedan stupaj je 360. dio punog kuta.**

$1^\circ = 1/360$  punog kuta

$1^\circ = 60' = (60 \times 60)''$

#### Centezimalni sustav (podjela)

Osnovna jedinica **1g** (gon /grad).**Jedan grad je 400. dio punog kuta.**

$1g = 1 / 400$  punog kuta

$1g = 100 c$  (centi minuta) =  $(100 \times 100) cc$  (centi sekunda)

$$1gon = \frac{90}{100} = 0,9^\circ \quad 1^\circ = \frac{100}{90} \approx 1,1111gon$$

### 1.3.3. Lučna mjera

Osnovna jedinica je jedan **radijan**. Kut se mjeri pripadajućim lukom kružnice.

**Ako na jediničnu kružnicu ( $R = 1$ ) nanesemo polumjer po luku kružnice, tada je pripadajući kut ( $\rho$ ) tog luka jednak jednom radijanu.**

$$360^\circ = 2\pi \text{ radijana}$$

$$180^\circ = \pi \text{ radijana}$$

$$90^\circ = \pi / 2 \text{ radijana}$$

$\pi$  (Pi) je jednak opsegu kruga podijeljenom s promjerom, pri čemu se dobije vrijednost 3.141592653589793...

$$\pi \text{ rad} = 200 \text{ gon} = 180^\circ$$

Za pretvaranje kutova iz gradi u radijane, grade treba pomnožiti s  $\pi / 200$

Za pretvaranje kutova iz stupnjeva u radijane, stupnjeve treba pomnožiti s  $\pi / 180$

$$1^\circ = \frac{\pi}{180} \text{ rad} \approx 0,0175 \text{ rad} \quad 1 \text{ rad} = \frac{360^\circ}{2\pi} \approx 57,29577951^\circ$$

Veličina	Jedinica		
	Naziv	Znak	Vrijednost
ravninski kut	okretaj <sup>(1)</sup>		1 okretaj = $2\pi$ rad
	gon ili grad	gon	$1 \text{ gon} = (\pi/200) \text{ rad}$
	stupanj	°	$1^\circ = (\pi/180) \text{ rad}$
	kutna minuta	'	$1' = (\pi/10\ 800) \text{ rad}$
	kutna sekunda	"	$1'' = (\pi/648\ 000) \text{ rad}$
vrijeme	minuta	min	$1 \text{ min} = 60 \text{ s}$
	sat	h	$1 \text{ h} = 3\ 600 \text{ s}$
	dan	d	$1 \text{ d} = 86\ 400 \text{ s}$

## 2. HORIZONTALNA IZMJERA

### 2.2. Vrste mjeranja u geodeziji

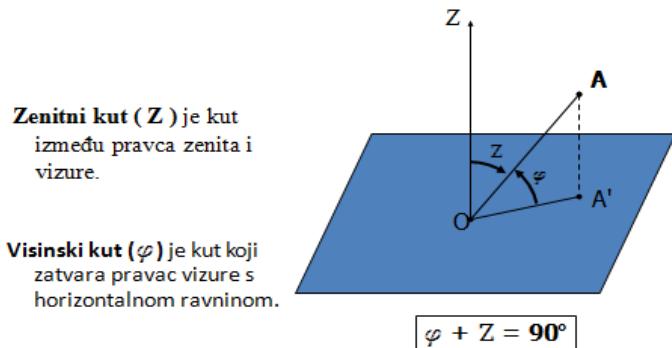
Mjerenja u geodeziji možemo podijeliti na: **horizontalna i vertikalna**. Mjerimo: **duljine i kutove**, a **površine** računamo iz mjerenih veličina.

U geodetskoj izmjeri mjere se **horizontalni i vertikalni kutovi**. Osnovni instrument za mjerjenje kutova je teodolit.

Horizontalni kut je onaj kut kojemu krakovi leže u horizontalnoj ravnini. Horizontalni kut α dobit ćemo projekcijom prostornog kuta s krakovima u horizontalnoj ravnini.

Vertikalni kut je kut u vertikalnoj ravnini. Dijele se na zenitne i visinske, koji se dijele na elevacijske i depresijske.

### Podjela vertikalnih kutova



Mjeriti možemo **horizontalne i vertikalne duljine**.

**Vertikalne duljine** su: absolutna visina, relativna visina i visinska razlika

**Absolutna visina** je vertikalna udaljenost točke od nivo plahe mora.

**Relativna visina** je vertikalna udaljenost točke od proizvoljne nivo plohe.

Razlika između dvije absolutne visine je **visinska razlika**.

Osnovni instrument za mjerjenje visinskih razlika je niveler.

Duljine mjerimo **direktно i indirektnо**.

Obzirom na princip i fizikalne osnove razlikujemo tri osnovna načina **mjerjenje horizontalnih duljina**:

1. mehanički
2. optički
3. elektronički

**Mehanički** se duljine mjeri neposredno vrpcem, lancem, žicom ili letvom.

**Optički** se duljina mjeri optičkim daljinomjerima.

**Elektroničko** mjerjenje duljina obavlja se pomoću elektromagnetskih valova.

Mehaničkim, optičkim i elektroničkim uređajima i instrumentima duljine mjerimo **direktno**, neposredno vrpcem ili posredno primjenom instrumenata i pribora koji se postavljaju na početnu i kraju točku dužine.

**Indirektno** mjerjenje duljina zasniva se na rješavanju trokuta.

### 3.2. Mehaničko mjerjenje duljina

Mehaničko mjerjenje dužina je najstariji način mjerjenja duljina. Nedostatak mehaničkog mjerjenja je problem zbog konfiguracije terena i svih prepreka koji se na terenu i temperature.

U geodetskoj praksi, mjerne vrpce se upotrebljavaju za mjerjenje kratkih dužina.

**Mehanički** se duljine mjeri neposredno vrpcem, **direktnim polaganjem mjerne vrpce po teren između dvije točke**.

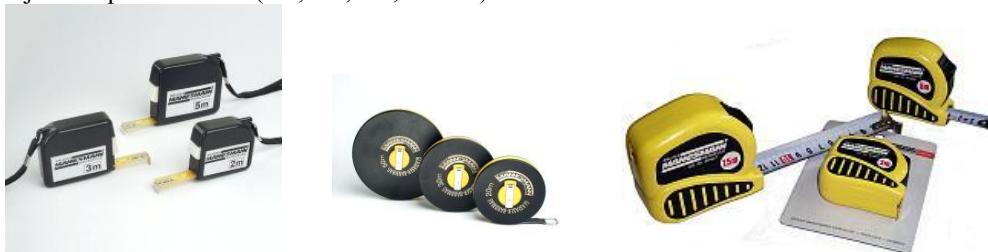
### Mjerna vrpca

Duljina vrpce je 10, 20, 25, 30 ili 50 m, širina 10 do 20 mm, a debljina 0,2 do 0,4mm, s centimetarskom podjelom (mm procjenjujemo). Mogu biti izrađene od: čelika, umjetnog materijala - fibergalsa, invara (36% nikla i 64% čelika) - precizne, zbog malog koeficijenta rastezanja. Namotane su na metalni obruč.

Mjerne vrpce sa drškom



Mjerne vrpce u kućištu (2m, 3m, 5m, 10m...)



### Trasirke

Trasirke su crveno-bijeli štapovi duljine 2 m s crvenim i bijelim poljima duljine 20 cm. Služe za obilježavanje (signaliziranje) točaka terena i za određivanje (trasiranje) pravca u prostoru.

Obzirom na materijal izrade mogu biti:

- drvene
- aluminijске - metalne

Po konstrukciji mogu biti:

- jednodijelne
- sklopive (dva ili više elementa)

### Držači za trasirke - tronošci

Služe da bi trasirka samostalno stajala u vertikalnom položaju u prostoru .

Vertikalnost se kontrolira pomoću viska iz dva okomita položaja.

### Klinovi brojači

Metalni klinovi duljine 30 cm , služe za obilježavanje kraja vrpce ili lanca prilikom postupnog mjerjenja duljine.

Duljina mjerne vrpce mora biti ispravna pa se povremeno mora ispitati duljina vrpce. Ispitivanje vrpce obavlja se **komparatorima** za vrpce. Komparacija se obavlja uspoređivanjem duljine vrpce s komparatorom.

Komparator može biti: **invarska vrpca, laserski interferometar, terenski komparator**

Označena duljina na vrpci vrijedi za određenu temperaturu (npr. 20°C) i određenu силу зatezanja (npr. 100 N).

Mjerna vrpca se ispituje tj. komparira (uspoređuje) s invarskom vrpcom pri temperaturi +20° C i sili zatezanja od 50N.

Terenski komparator:

- na betonskoj ili asfaltnoj površini na svakih 10 m (5x10) postavljeni su željezni klinovi (bolcne) i na njima se na točno 10m izbuše rupice.
- mjerna vrpca položi se na komparator i ustanovi njena duljina.

Nakon kompariranja dobije se certifikat o duljini ispitivane vrpcu.

Na duljinu vrpce utječe temperatura prilikom mjerjenja, pa se za **točnija mjerjenja** mora uzeti u obzir **temperaturna korekcija** mjerene duljine. To je sistematska pogreška.

$$\Delta l = l_0 \cdot \alpha \cdot (t_m - t_0)$$

- $\Delta l$  promjena duljine vrpce pri promjeni temperature
- $l_0$  duljina vrpce pri kompariranju
- $t_0$  temperatura kompariranja
- $t_m$  temperatura mjerjenja
- $\alpha$  temperaturni koeficijent rastezanja čelika (0,000011)

Primjeri temperaturne korekcije za vrpco od 50 m:

$(t_m - t_0)$	$\Delta l$
• 5°C	$\Delta l = 0,003\text{m}$
• 10°C	$\Delta l = 0,006\text{m}$
• 20°C	$\Delta l = 0,011\text{m}$

### 3.2.1. Direktno mjerjenje duljina mjernom vrpcom

Mjernom vrpcom mjerimo **horizontalne** duljine na približno horizontalnom terenu (ravnom).

**Pribor** : 3-4 trasirke, mjerna vrpca (ili čelični lanac), 2 tronošca, klinovi brojači.

**Za izmjeriti duljinu na terenu potrebno je:** iskolčiti pravac, položiti vrpco u horizontalnom položaju po terenu, mjeriti duljinu najmanje dva puta.

**Iskolčenje pravca** je obilježavanje krajnijih točaka i međutočaka dužine čiju duljinu mjerimo. Iskolčiti pravac možemo:

- **s kraja** – kad se početna i krajnja točka pravca dogledaju
- **iz sredine** – kad se početna i krajnja točka ne dogledaju.

Postupak mjerjenja duljine na terenu:

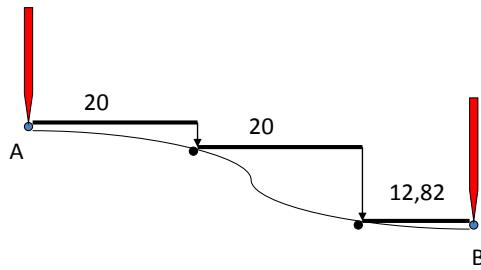
- Signalizirati krajnje točke dužine čiju duljinu mjerimo tj. postaviti trasirke u vertikalni položaj u tronošcima na početnu i krajnju točku dužine
- Položiti cijelu duljinu vrpce na teren
- Nulu vrpce postaviti na početnu točku
- Zategnuti vrpcu u horizontalnom položaju i usmjeriti je u pravcu krajnje točke
- Iskolčiti međutočku u pravcu na kraju vrpce tj. postaviti trasirku u pravcu
- Obilježiti kraj cijele duljine vrpce klinom
- Izmjeriti ostatak duljine
- Mjeriti duljinu u drugom smjeru na isti način
- Mjerene podatke upisati u **tr. obr. br.18**

## Mjerenje duljine vrpcom na nagnutom terenu

Duljina se vrpcom na nagnutom terenu mjeri:

- izdizanjem vrpce u horizontalan položaj
- mjeranjem vrpcom po terenu (mjeranjem kose duljine)

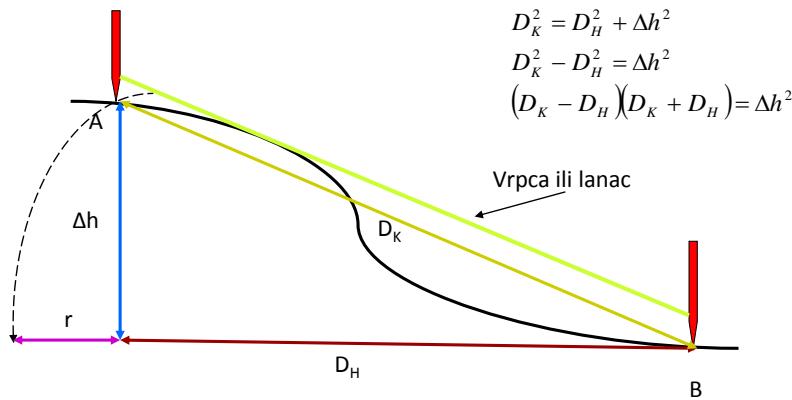
### Mjerenje duljine na nagnutom terenu izdizanjem vrpce



$$D = 20\text{m} + 20\text{m} + 12,82\text{m} = 52,82\text{m}$$

13

## Mjerenje duljine na nagnutom terenu



Kosa duljina mjerena lancem ili vrpcom :  $D_K$

$$D_K - D_H = r$$

Horizontalna duljina :  $D_H$

$$r = \frac{\Delta h^2}{D_K + D_H} = \frac{\Delta h^2}{2D}$$

Visinska razlika između točaka :  $\Delta h$

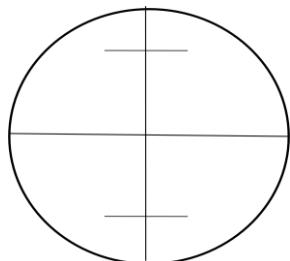
$$D_H = D_K - r$$

Redukcija koso mjerene duljine :  $r$

14

### 3.2. Optičko mjerjenje duljine

Optički se duljina mjeri optičkim daljinomjerima. Ugrađen je u durbin teodolita i nivelira. Na pločici nitnog križa nalaze se tri horizontalne niti: gornja, srednja i donja.



Postupak mjerena:

- durbin postavimo horizontalno u prostoru
- Optičkim daljinomjerom naviziramo nivelmanšku letvu i očitamo gornju i donju nit nitnog križa

Duljinu izračunamo po formuli:  $D = K \cdot l + c$

D - duljina od instrumenta do letve

K – multiplikacijska konstanta (iznosi 100)

l – odsječak na letvi

( razlika gornjeg i donjeg očitanje letve)

c – adicijska konstanta (iznosi od 0 do 0,2m)

Točnost mjerena je vrlo mala, pa se ta mjerena koriste isključivo za mjerena visinskih razlika i svugdje gdje ne trebamo visoku točnost položaja točke.

### 3.3. Elektroničko mjerjenje duljina

**Elektroničko** mjerjenje duljina obavlja se pomoću elektromagnetskih valova. Duljine mjerimo pomoću elektrooptičkog daljinomjera i reflektora (prizme).

Elektrooptički daljinomjer (odašiljač) šalje elektromagnetske valove koji se odbijaju od reflektora i vraćaju nazad elektrooptičkom daljinomjeru (prijamnik)

Fizikalni princip elektroničkog mjerena dužina zasniva se na mjerenu vremena koje je elektromagnetskom valu potrebno za prijelaz mjerene dužine u oba smjera

**Duljina se dobije po formuli:  $D = (v \cdot t) / 2$**

- v – brzina elektromagnetskog vala
- t – vrijeme potrebno da elektromagnetski val prijeđe udaljenost od elektrooptičkog daljinomjera do prizme i natrag

Elektroničko mjerjenje duljina je vrlo točno. Elektrooptičkim daljinomjerima mjerimo duljine do 5000m, pa i veće, što ovisi o tipu instrumenta.

Točnost izmjerene duljine je oko 0.01m na km mjerene duljine

### 3.4. Pogreške mjerena duljine

**Mjerjenje je proces podložan promjenama, tj. odstupanjima od prave ili istinite vrijednosti.**

Sva mjerena opterećena pogreškama. Izvor pogrešaka može biti čovjek, pribor i instrumenti, vremenski uvjeti...

Odstupanje mjerenja (pogreške) se prema karakteristikama dijele u tri skupine (prema uzroku nastajanja, veličini i predznaku):

1. **Gruba odstupanja**
2. **Sistematska odstupanja**
3. **Slučajna odstupanja**

### **Gruba odstupanja**

Uzrok nastajanja je **čovjek**. Nastaju pri nedovoljnoj pozornosti mjernika, nepažnja, umor... Po iznosu (apsolutnoj vrijednosti tj. veličini) su **velika**. Po predznaku mogu biti **negativna i pozitivna**. Iz rezultata mjerjenja uklanjuju se **ponovnim mjerjenjem**.

### **Sistematska odstupanja**

Uzrok nastajanja je **instrumentarij i pribor**. Po iznosu su **malena**. **Uvijek su istog predznaka** tj. ili su sva pozitivna ili su sve negativna. Iz rezultata mjerjenja uklanjuju se **računanjem ili metodom mjerjenja**.

### **Slučajna odstupanja**

Nakon otkrivanja i uklanjanja grubih i sistematskih odstupanja i dalje će postojati neslaganje mjerjenja čiji se uzroci nastajanja ne mogu izraziti određenom funkcijom. To su slučajna odstupanja.

Uzrok nastajanja je **nesavršenosti organa za opažanje, nesavršenosti instrumenata i pribora, nedovoljna izvježbanost, i ostalih uzroka čiji utjecaj ne možemo predvidjeti**. **Malena** su po iznosu. Po predznaku mogu biti **negativna i pozitivna**. Ne mogu se ukloniti iz rezultata mjerjenja ali vrijedi pravilo :

**Kod velikog broja mjerjenja iste veličine možemo očekivati da je zbroj slučajnih odstupanja (pogrešaka) jednak nuli.**

**Prava vrijednost (najvjerojatnija vrijednost) mjerene veličine jednaka je aritmetičkoj sredini svih mjerenih .**

Razlika između stvarne **prave**, odnosno **istinite vrijednosti** i neke mjerene veličine (tj. njezine procjene) naziva se odstupanje mjerene veličine.

**Prava vrijednost neke veličine dobit će se ako mjerenoj vrijednosti dodamo pravo odstupanje.**

### **Ocjena točnosti**

$$\text{Prava vrijednost: } L = \frac{l_1 + l_2 + l_3 + \dots + l_n}{n} \quad ; \quad \text{Pravo odstupanje: } v_1 = L - l_1 \\ v_2 = L - l_2 \\ v_n = L - l_n$$

$$[vv] = \min$$

$$\text{Srednje odstupanje (pogreška) svakog pojedinog mjerjenja: } m = \pm \sqrt{\frac{[vv]}{n-1}}$$

**n ....** je broj mjerena

$$\text{Srednje odstupanje (pogreška) aritmetičke sredine: } M = \pm \sqrt{\frac{[vv]}{n(n-1)}}$$

**(n - 1)....** je broj prekobrojnih mjerena

Kod **ocjene točnosti** mjerjenja uzima se samo utjecaj **slučajnih pogrešaka** na mjerjenje. Grube i sistematske pogreške se isključuju iz rezultata mjerjenja.

#### **Pogreške neposrednog mjerjenja duljina vrpcom :**

- netočna duljina vrpce ili lanca
- netočno postavljanje vrpce ili lanca u pravac
- ugib lanca - lančanica
- preslabo ili prejako zatezanje vrpce ili lanca
- promjena temperature
- netočno određena visinska razlika
- nepoklapanje krajeva vrpce ili lanca
- netočno očitanje ostatka vrpce ili lanca

## **4. Projekcije Zemlje**

**Kartografija je disciplina koja se bavi izradom, promicanjem i proučavanjem karata.**

Riječ kartografija je složenica od dviju grčkih riječi: χαρτης – karta, list papira, povelja γραφω – pišem, crtam  
kartografija se dijeli na:

- **matematička kartografija** ili teorija kartografskih projekcija
- **praktična kartografija** - oblikovanje karata, sastavljanje karata, izdavanje karata, uporaba karata i održavanje karata

**Kartografske projekcije su matematički postupci koji omogućuju preslikavanja zakrivljene plohe (sfere ili rotacijskog elipsoida) **Zemlje** i drugih nebeskih tijela **u ravninu**.**

Kako bismo Zemljiniu površinu prenijeli na ravnu površinu papira, moramo naći način kako što bolje preslikati tu sliku zaobljene površine na ravninu.

To se naziva **projiciranje** na ravnu površinu plana ili karte.

Cilj kartografskih projekcija je stvaranje matematičke osnove za izradu karata i rješavanje teorijskih i praktičnih zadataka u kartografiji, geodeziji, geografiji, astronomiji, navigaciji i ostalim srodnim znanostima.

Zadatak kartografskog preslikavanja je ustanoviti vezu između koordinata točaka na Zemljinom elipsoidu (Zemlji) i koordinata njihovih slika u projekciji.

Preslikavanje plohe rotacijskog elipsoida (ili sfere) u ravninu izražava se osnovnim kartografskim jednadžbama:  $x = f_1(\varphi, \lambda)$  ;  $y = f_2(\varphi, \lambda)$

Postoji **beskonačno mnogo različitih preslikavanja** plohe rotacijskog elipsoida ili sfere tj. Zemlje u ravninu (plan ili karta).

Učestalu primjenu ima nekoliko desetaka kartografskih projekcija.

**Ploha rotacijskog elipsoida ili sfere (Zemlja) može se projicirati tj. preslikati:**

- a) Na **ravninu** koja dodiruje Zemlju u nekoj točki
- b) Na **plašt geometrijskog tijela** (valjaka ili stošca) koji se može razviti u ravninu i dodiruju Zemlju u liniji

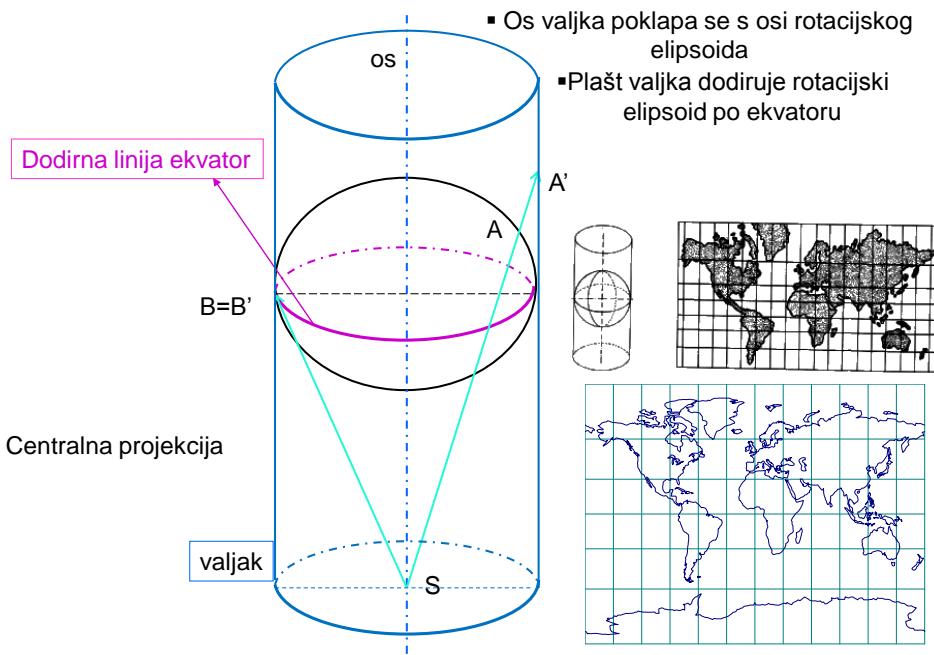
Projekcije Zemlje obzirom na zrake projiciranja su:

- **Ortogonalna projekcija** - zrake projiciranja paralelne i okomite na ravninu projekcije
- **Centralna projekcija** - zrake projiciranja prolaze jednom zadanim točkom

Obzirom na plohu preslikavanja projekcije mogu biti :

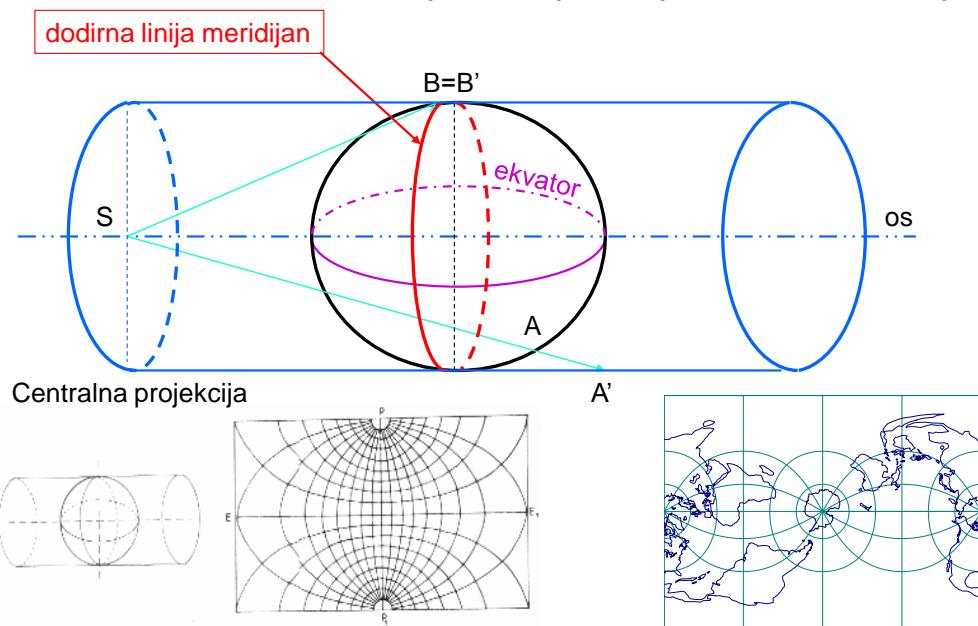
- **Cilindrične** – Zemlja se preslikava na plašt valjka ili cilindra
- **Konusne** – Zemlja se preslikava na plašt stošca ili konusa

### Uspravne (ili polarne) cilindrične (valjkaste) projekcije:

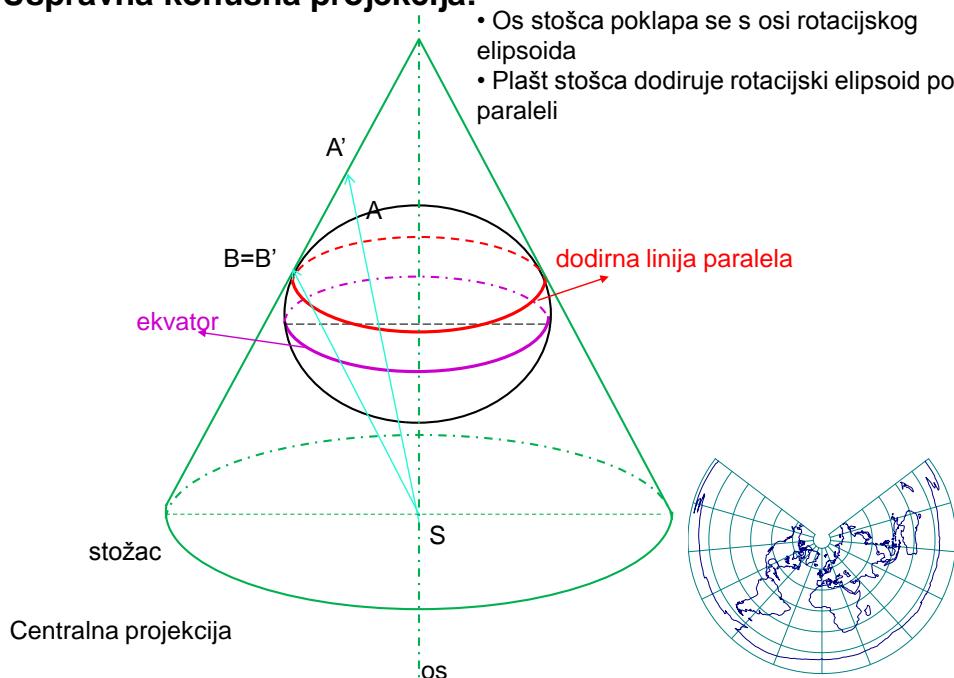


### Poprečne (transferalne) cilindrične (valjkaste) projekcije:

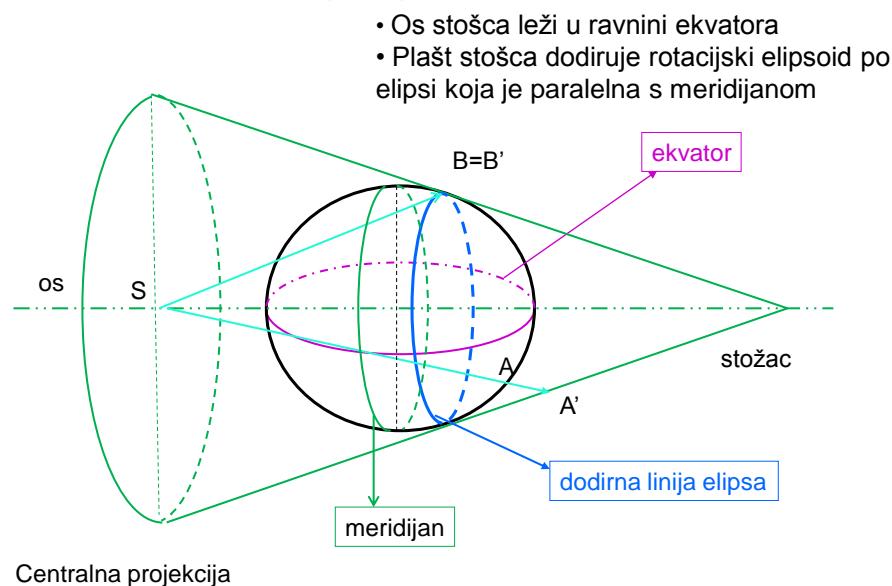
- Os valjka leži u ravnini ekvatora
- Plašt valjka dodiruje rotacijski elipsoid po meridijanu



## Uspravna konusna projekcija:



## Poprečna konusna projekcija:



Plohu rotacijskog elipsoida ili sferu **nije moguće preslikati u ravninu bez deformacija**. Deformacije koje nastaju pri takvim preslikavanjima dijele se na **deformacije** :

- **duljina**
- **površina**
- **i kutova**

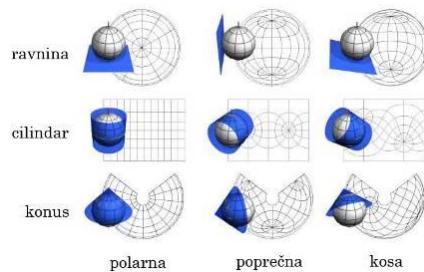
Kartografske projekcije po vrsti deformacija dijele se na:

- **konformne** (sačuvani kutovi)
- **ekvidistantne** (sačuvane udaljenosti u nekom smjeru)
- **ekvivalentne** (sačuvane površine)
- **uvjetne** (nisu sačuvani niti kutove, niti udaljenosti niti površine)

### Podjela projekcija prema:

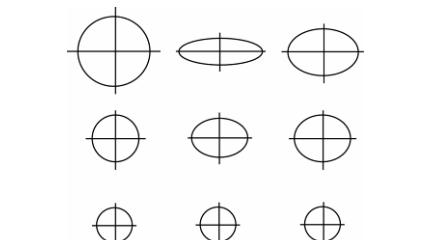
#### Plohi projekcije:

- Azimuntalne (ravninske)
- Cilindrične (valjkaste)
- Konusne (stožaste)



#### Položaju pola - kartografske mreže:

- Polarne (uspravne)
- Transferzalne (poprečne)
- Kose



#### Vrstama deformacija:

- Konformne – istokutne
- Ekvivalentne – istopovršinske
- Ekvidistantne – istodužinske

Konformne Ekvivalentne Ekvidistantne

## 4.1. Geodetske projekcije

Posebnu skupinu projekcija čine **geodetske projekcije, za potrebe državne izmjere i izradu službenih topografskih karata.**

4. kolovoza 2004. godine donesena je Odluka o utvrđivanju službenih geodetskih datuma i ravninskih kartografskih projekcija Republike Hrvatske:

- **Koordinatni sustav poprečne Mercatorove (Gauss-Krügerove) projekcije HTRS96/TM određuje se projekcijskim koordinatnim sustavom Republike Hrvatske za područje katastra i detaljne državne topografske izmjere**
- Koordinatni sustav uspravne Lambertove konformne konusne projekcije → HTRS96/LCC određuje se projekcijskim koordinatnim sustavom Republike Hrvatske za područje pregledne državne kartografije
- Za potrebe Oružanih snaga Republike Hrvatske usvaja se projekcijski koordinatni sustav univerzalne poprečne Mercatorove projekcije (Universal Transverse Mercator – UT9)

#### U Hrvatskoj su u službenoj upotrebi:

- **Gauß-Krügerova ili poprečna (transverzalna) Mercatorova projekcija**
- **i od 2004. HTRS96/TM (transverzalna Mercatorova projekcija)**

#### Gauß-Krügerova projekcija (općenito)

Zemlja je preslikana na niz valjaka (120) tkz. zone preslikavanja širine  $3^{\circ}$ . Dodirni je svaki treći meridijan računajući od Greenwich-kog meridijana. Plašt valjka dodiruje odabrani meridijan i on se naziva središnji meridijan. Ishodište koordinatnog sustava je u presjeku središnjeg meridijana i ekvatora. Gauß-Krügerova projekcija je transverzalna ili poprečno cilindrična projekcija, a obzirom na deformacije ona je konformna.

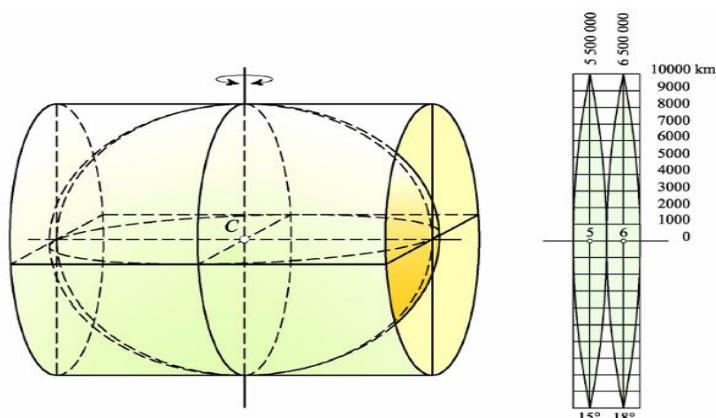


### Gauß-Krügerova projekcija za Hrvatsku

Teritorij Republike Hrvatske preslikava se na dva valjka (cilindra) koji diraju elipsoid po 15.i 18. meridijanu. Dakle Hrvatska se preslikava u dvije zone, **5. i 6. zonu** računajući od Greenwich-kog meridijana. Širina zone je  **$3^\circ$**  tj.  **$1,5^\circ$  istočno i  $1,5^\circ$  zapadno** od središnjeg meridijana.

Udaljavanjem od središnjeg meridijana deformacija se povećava, pa se ovakva projekcija koristi samo za relativno uska područja uz zadani meridijan, tzv. zone.

Na rubovima zona deformacija je 0,2 m po km preslikane dužine što je prevelika deformacija za planove 1:500.



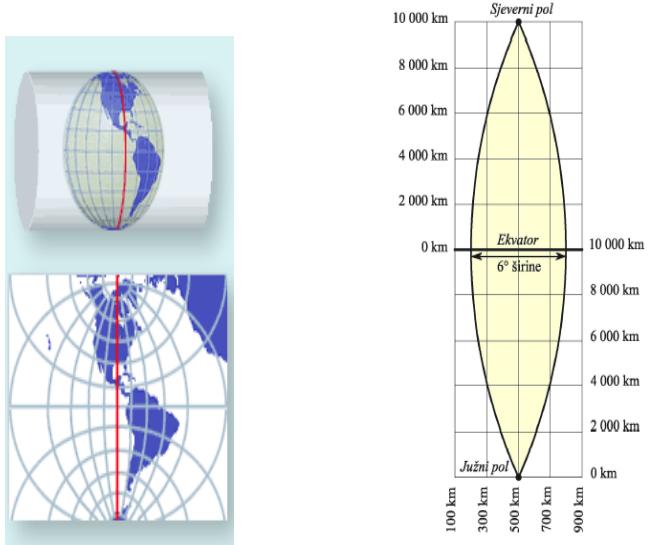
### Poprečna Mercatorova (Gauss-Krügerova)-TM za Hrvatsku:

Hrvatska je preslikana na **jedan valjak**, koji dodiruje elipsoid po meridijanu  **$16^{\circ}30'$** , te ima jednu zonu širine  **$6^\circ$** .

Projekcije je transverzalna (poprečno) cilindrična, konformna, središnji meridijan je  $16^{\circ}30'$  preslikava se u pravoj veličini ili je mjerilo uzduž njega konstantno.

RH ima **jedan pravokutni koordinatni sustav** Mercatorove projekcije - **HTRS 96/TM**

**HRVATSKI TERESTIČKI REFERENTNI SUSTAV 96/ TRANSVERZE MERKATOR** skraćeno **HTRS96/TM**



## 5. Geodetski koordinatni sustavi

Koordinatni sustav (eng. Coordinate System), je skup matematičkih zakonitosti koje definiraju kako će točkama biti pridružene koordinate

**1) 3D prostorni (elipsoidni ) koordinatni sustavi** - položaj točke određen na površini rotacijskog elipsoida.

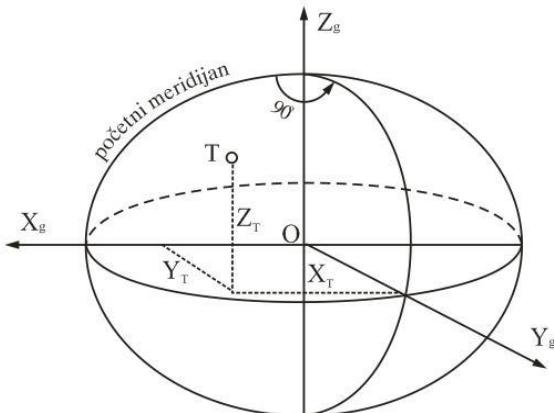
a) **Kartezijev ili globalni pravokutni koordinatni sustav**

Položaj točke određen Kartezijevim pravokutnim ili geocentričnim koordinatama ( $X, Y, Z$ )

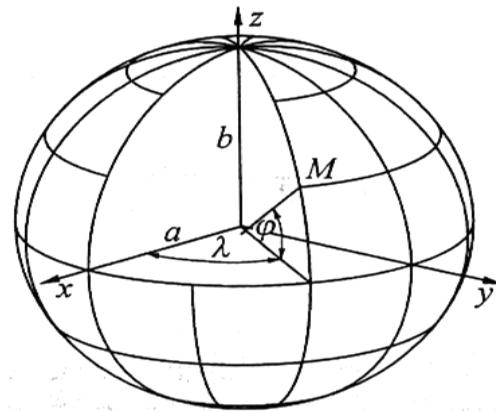
b) **Geodetski koordinatni sustav**

Položaj točke određen geodetskim ili sfernim koordinatama ( $\phi, \lambda, h$ )

- **geodetska širina ( $\phi$ )** - kut između okomice na elipsoid kroz točku i ravnine ekvatora
- **geodetska duljina ( $\lambda$ )** - kut između početne meridijanske ravnine i meridijanske ravnine kroz točku.
- **elipsoidna visina (h)**



a) Kartezijev koordinatni sustav



b) geodetski koordinatni sustav

Položaj točke na **kugli (sferi)** određen je **sfernim koordinatama**.

Položaj točke na **geoidu** (fizičkoj površini Zemlje) određen je geografskim koordinatama:

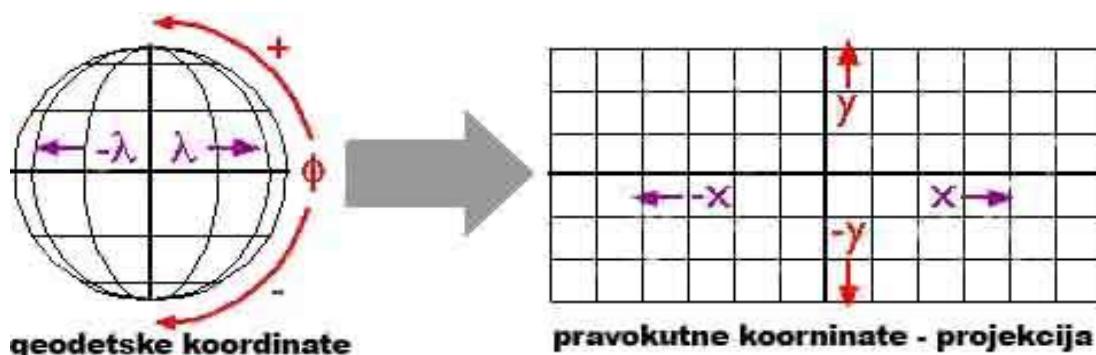
- **geografska širina** je kut koji čini vertikala kroz zadanu točku i ravnina ekvatora
- **geografska dužina** je kutna udaljenost od početne meridijanske ravnine i meridijanske ravnine položene kroz točku

## 2) 2D koordinatni sustav u ravnini – položaj točke određen u **ravnini** projekcija:

### a) Pravokutni koordinatni sustav

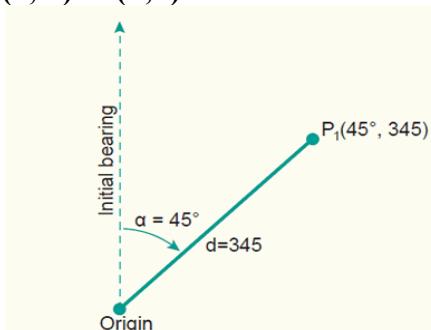
Položaj točke u ravnini projekcije određen pravokutnim koordinatama.

- **Gauß-Krügerov koordinatni sustav** – položaj točke određen pravokutnim Gauß-Krügerovim koordinatama (**y,x**)
- **HTRS 96/TM** koordinatni sustav – položaj točke određen pravokutnim HTRS 96/TM koordinatama (**E,N**)



### b) Polarni koordinatni sustav

Položaj točke u ravnini projekcije određen **polarnim koordinatama: kut i duljina (v, d)** ili **(a,d)**



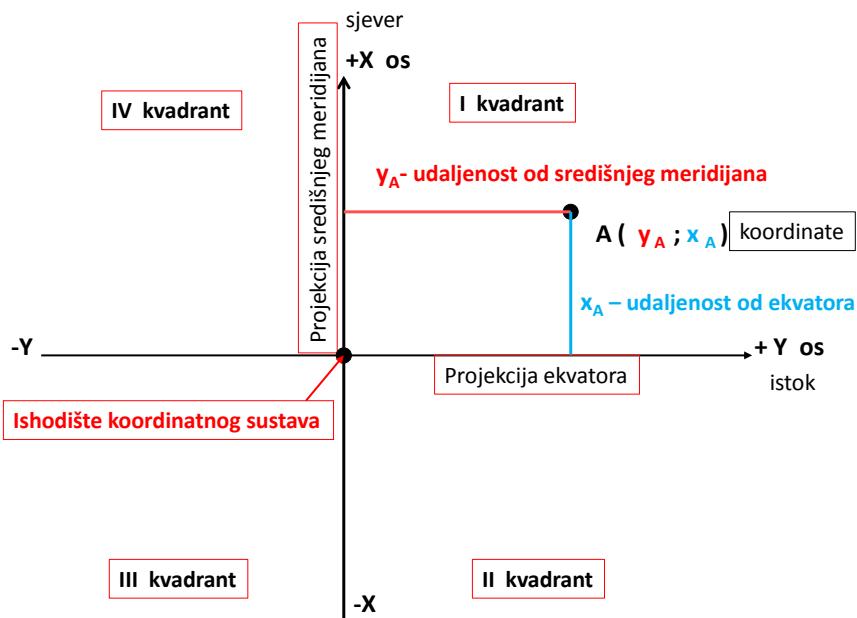
Položaj točke u ravnini plana ili karte određen je

- pravokutnim koordinatama: **Y i X**
- i polarnim koordinatama: **(v, d)** ili **(a,d)**

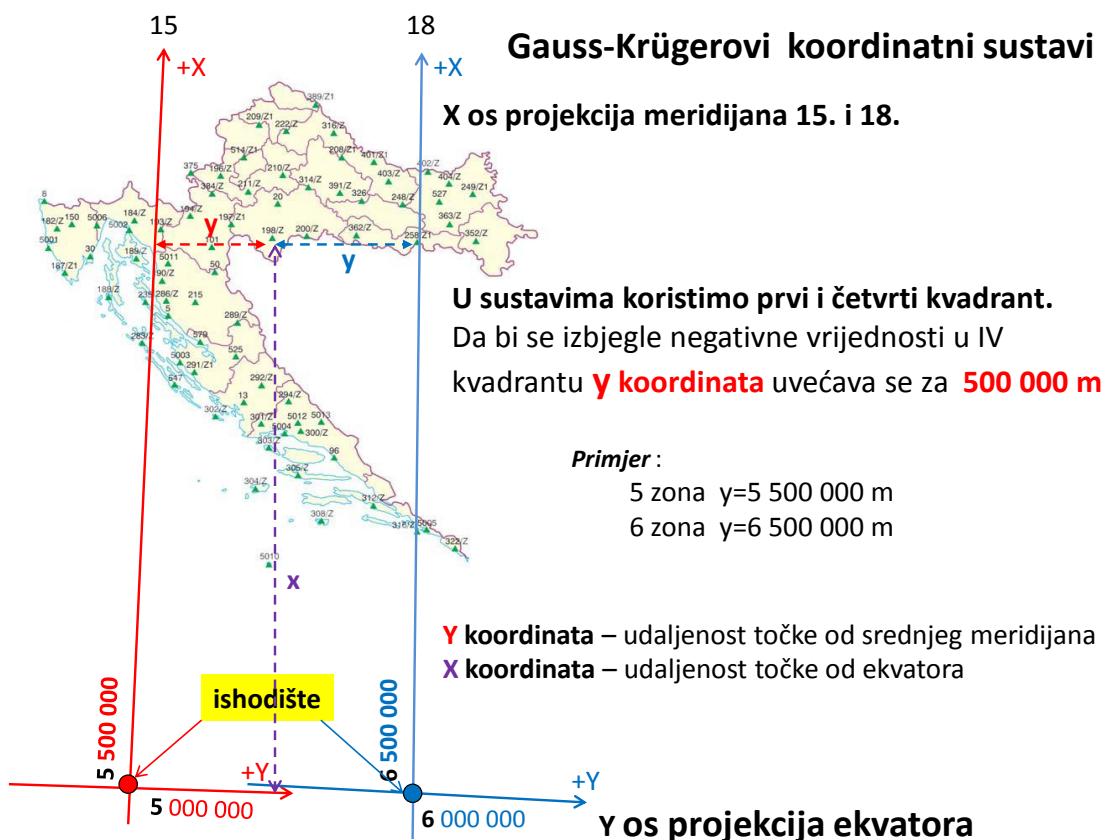
## 3) 1D Visinski koordinatni sustav - koordinatni sustav u vertikalnoj ravnini

Položaj točke određen apsolutnom ili nadmorskom visinom (**H**) mjerenoj od geoida.

## Geodetski pravokutni koordinatni sustav u ravnini (2D)

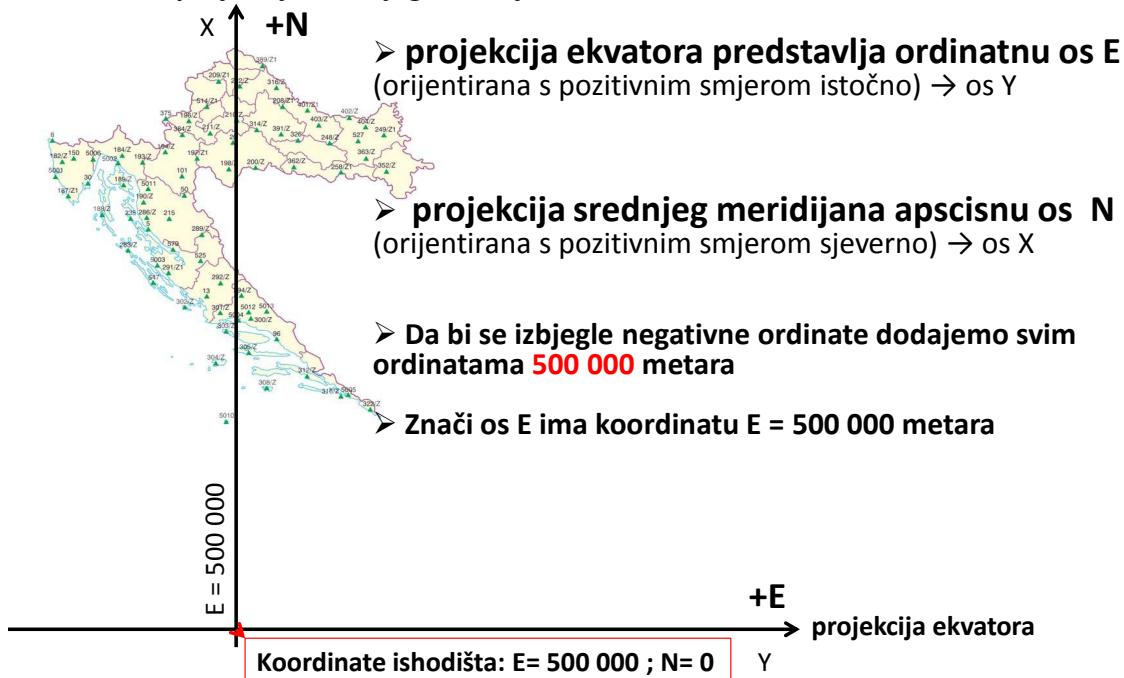


Hrvatska ima **dva pravokutna koordinatna sustava** Gauss-Krügerove projekcije.



## Koordinatni sustav HTRS96/TM

projekcija srednjeg meridijana  $16^{\circ} 30'$



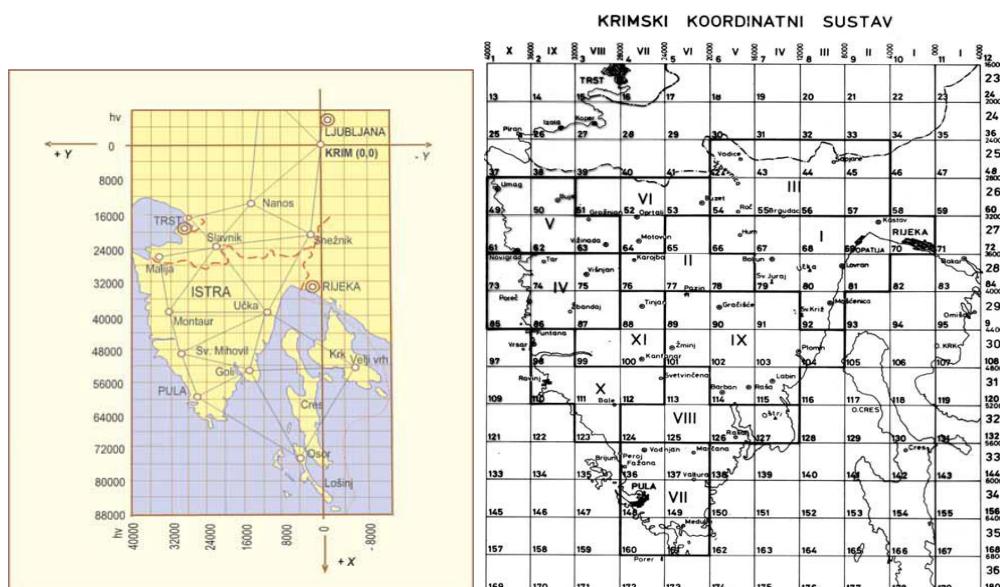
### 5.1. Stari koordinatni sustavi

#### Krimski koordinatni sustav

Najstariji koordinatni sustav korišten na našem području

Karakteristike:

- Ishodište sustava točka Krimsko brdo (14 km od Ljubljane – trigonometar I reda)
- X os podudara se s meridijanom kroz ishodište s orijentacijom pozitivnog smjera prema jugu
- Y os orijentirana s pozitivnim smjerom prema zapadu



### **Bečki koordinatni sustav**

- Os X se podudara s meridijanom koji prolazi kuglom (jabukom) tornja crkve St. Stephana u Beču
- Y os prolazi 48 km južno do Beča

### **Kloštar –Ivanićki koordinatni sustav**

Ishodište sustava toranj franjevačke crkve u Kloštar-Ivaniću

### **Budimpeštanski koordinatni sustav**

Ishodište sustava opservatorij na brdu Gallertheg (Blockberg) kod Budimpešte

## **6. Geodetske mreže**

**Geodetska izmjera** je određivanje međusobnog položaja točaka na terenu.

**Točke geodetske izmjere** dijele se:

- **točke geodetske osnove (stalne geodetske točke)**
- **točke detalja**

Izmjeru vršimo na površini Zemlje, a na osnovu podataka mjerena izrađujemo planove i karte u ravnini projekcije. To je moguće jer je položaj točke određen njenim koordinatama u nekom koordinatnom sustavu.

**Geodetske mreže su razmještaj** (geometrijska konfiguracija) **tri ili više točaka međusobno povezanih geodetskim mjeranjima.**

Obzirom na dimenziju mreže mogu biti :jednodimenzionalne 1D(visinske), dvodimenzionalne 2D (horizontalne - u ravnini), trodimenzionalne 3D (prostorne).

Obzirom na metode izmjere mreže mogu biti: terestičke (triangulacija, trilateracija, poligonometrija, nivelman) i satelitske GNSS ( Global Navigation Satellite Systems)

Geodetske mreže služe:

- kao osnova za određivanje dimenzija, oblika i gravitacijskog polja Zemlje
- kao osnova za izmjeru Zemljine površine
- kao osnova za iskolčenje projektiranih objekata
- kao osnova za priključivanje drugih mreža istog ili nižeg ranga

Geodetske mreže materijaliziraju izabrani (državni) koordinatni sustav.

Znači koordinate **geodetskih točaka** određene su u odabranom koordinatnom sustavu.

**Geodetska točka** označena je na fizičkoj površini Zemlje trajnom stabilizacijom, a na planu ili karti prikazuje se topografskim znakom .

**Točke geodetske osnove ili stalne geodetske točke (baza premjera) dijele se na:**

- **Visinske geodetske točke**
  - Reperi → pripadaju Nivelmanskoj mreži
- **Položajne točke:**
  - Trigonometrijske → pripadaju Trigonometrijskoj mreži
  - Poligonske → pripadaju Poligonskoj mreži
  - Linijske ili male točke → pripadaju Linijskoj mreži
- **GPS točke** → pripadaju mreži GNSS točaka

## 7. Vertikalna izmjera

### 7.1. Nivelmanska mreža

Nivelmanska mreža se postavlja za određivanje vertikalnih odnosa točaka terena (konfiguracije).

**Osnovu visinske izmjere čini polje stalnih visinskih točaka (repera) geometrijskog nivelmana definirano u službenom (referentnom) visinskom sustavu Republike Hrvatske, skraćeno **HVRS71** (Hrvatski visinski referentni sustav za epohu 1971.5)**

**HVRS71** određen je na temelju srednje razine mora.

Ploha geoida je određena srednjom razinom mora od mareografa u Dubrovniku, Splitu, Bakru, Rovinju i Kopru (u epohi 1971.5) je referentna ploha za računanje visina u Republici Hrvatskoj.

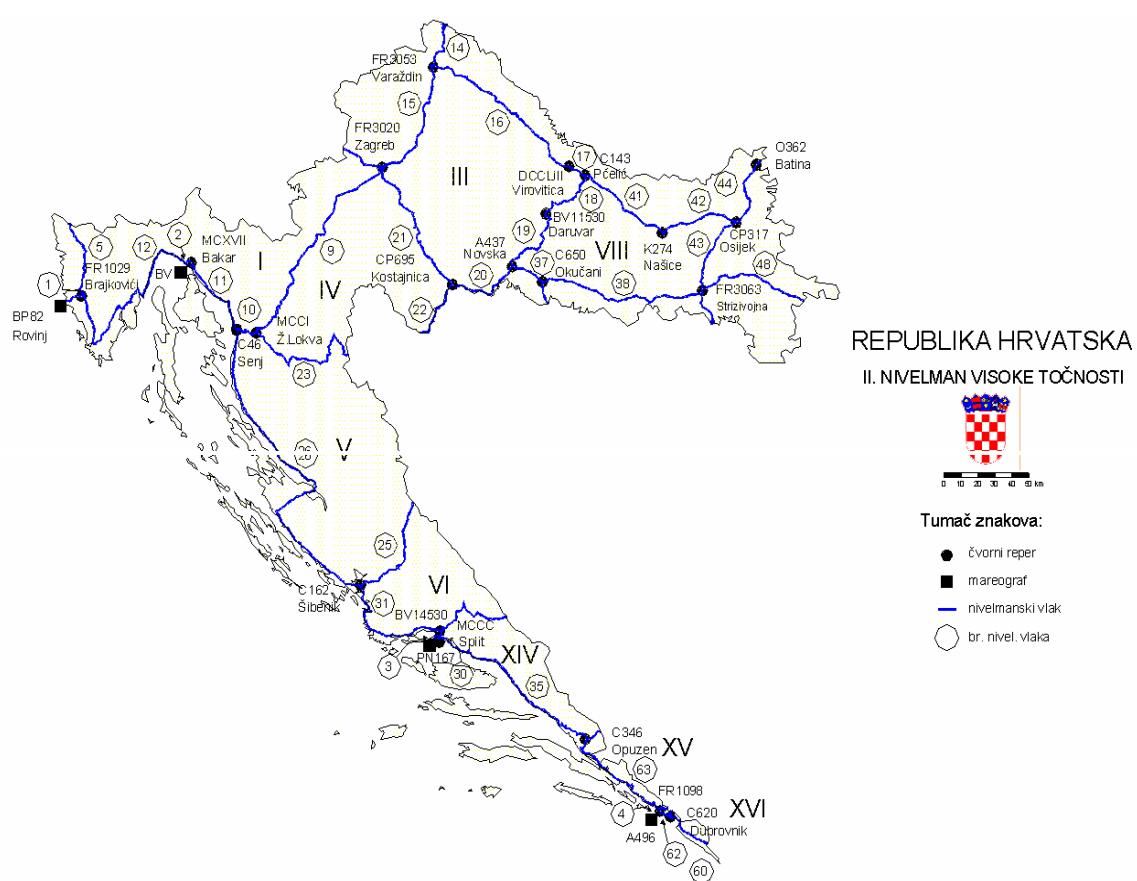
Dijelovi polja stalnih visinskih točaka nazivaju se **nivelmanske mreže**.

Nivelmanske mreže čine zatvoreni poligoni (figure).

Nivelmanske poligone formiraju **nivelmanski vlakovi**, koji se prostiru između čvornih repera ili graničnih repera (na granici države).

**Čvorni reperi su stalne visinske točke** u kojima se sastaju najmanje tri nivelmanska vlaka.

Mreža se postavlja na principu izmjere iz velikog u malo.



Nivelmanska mreža u RH

### 7.1.1. Mareograf

Mareografi su uređaji koji mjere vremenske promjene razine mora direktnom ili indirektnom metodom.

Pomoću mareografa kontinuirano se mijere promjene razine mora dugi period (u vremenu) na jednoj lokaciji odnosno u jednoj točki.

Mareografi prema načinu rada mogu biti: mehanički, tlačni, akustički, radarski

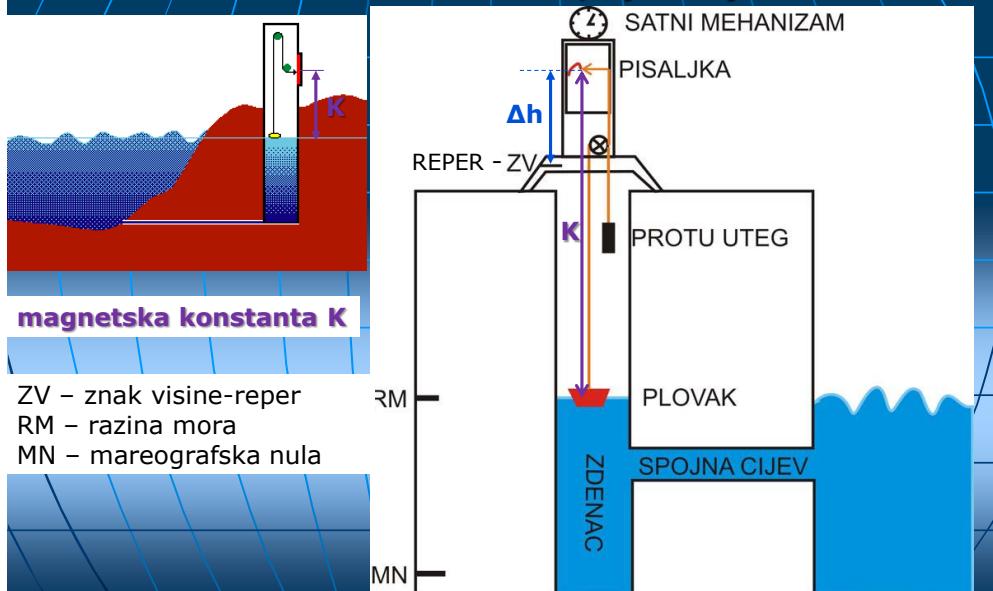
Mehanički mareograf



Mareograf u Splitu

- uređaj se redovito nalazi unutar kućice na obali mora
- mjeri promjene razine mora u zdencu
- zdenac je povezan s vanjskim morem spojnom cijevi
- sustav zdenca i spojne cijevi guši kratke površinske valove a propušta dugo periodičke oscilacije valova
  - one se mehanički bilježe na papir (mareogram)
  - ili u digitalnom obliku u radnu memoriju

## Shema rada mehaničkog mareografa u sustavu zdenca i spojne cijevi

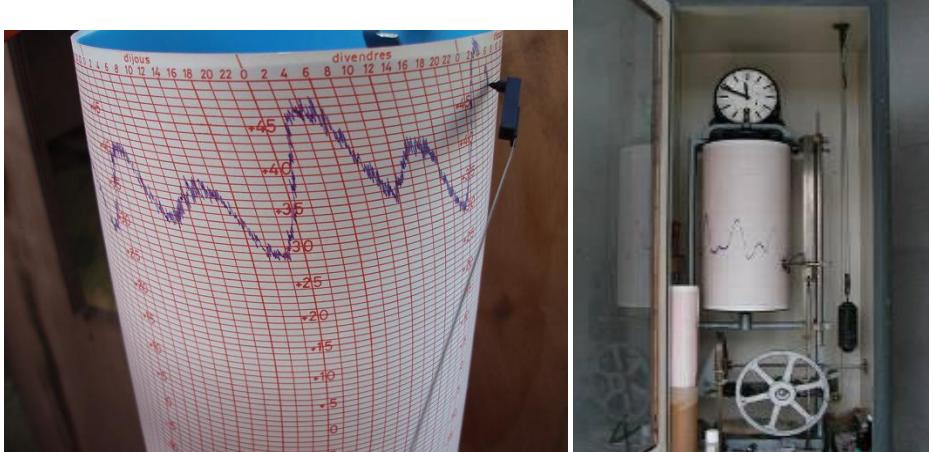


- Mareografska konstanta "K" je visinska razlika između vrha pisaljke i morske površine
- Vrijednost konstante treba biti uvijek ista (nepromijenjena)
- Kontrolira se jedan do dva puta godišnje

Nulti reper → početni reper nivelmanske mreže, čija je absolutna visina određena direktno od mareografa:  $H_0 = K - \Delta h$

- $\Delta h \rightarrow$  visinska razlika između srednjice (nulta nivo plohe) i reperata
- $\Delta h$  se izmjeri nivelirom

### Mareogram

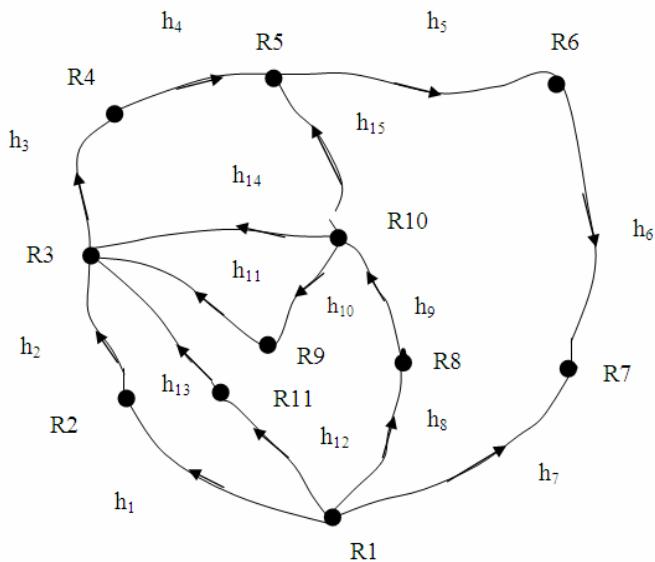


Iz mareograma se izračuna srednja razina mora tj. nulta nivo ploha (geodetska nula).

## 7.2. Nivelmanski vlakovi

Nivelmanska mreža dijeli se na sljedeće redove:

- **nivelman visoke točnosti**, (opseg poligona iznosi najviše 300 km)
- **precizni nivelman** (duljina vlakova najviše 80 km)
- **tehnički nivelman povećane točnosti** (duljina vlakova najviše 50 km)
- **tehnički nivelman** (duljina vlakova najviše 30 km)
- **gradski nivelman.**



Nivelmanski vlakovi sastoje se od **repera i nivelmanskih strana**.

**Nivelmanska strana** je visinska razlika između dva susjedna repera.

Nivelmanski vlakovi mogu biti: zatvoreni nivelmani vlakovi i obostrano priključeni nivelmani vlakovi.

**Zatvoreni nivelmani vlak** počinje i završava na istom reperu.

**Obotrano priključeni nivelmani vlak** se uspostavlja između dva različita repera.

Vlak treba prolaziti preko stabilnog i čvrstog zemljишta te ga postavljati s iste strane saobraćajnice. Vlak treba biti određene duljine, potrebno je izbjegavati dugačke vlakove zbog mogućnosti nagomilavanja sistematskih pogrešaka.

### 7.2.1. Reperi

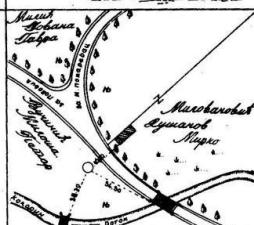
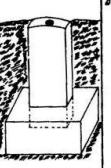
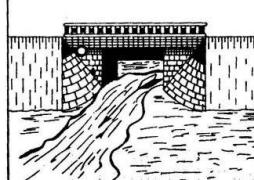
**Reper** (od francuske riječi - oznaka) je točka s određenom apsolutnom ili nadmorskom visinom.

Reperi se stabiliziraju (postavljaju) na pogodna mjesta u čvrste i stabilne objekte ili tlo. Pri stabilizaciji repera treba paziti da se na njega može postaviti nivelmanska letva. Repere postavljati u stabilne i čvrste objekte, te izbjegavati lokacije podložne uništenju.

Nakon stabilizacije repera potrebno je izraditi **položajni opis repera**.

## položajni opis

SAVEZNA GEODETSKA UPRAVA  
Nivelmanski obrazac br.8  
Strana .....

Broj repera S. Republika K. Opština Datum postav.	OPIS POLOŽAJA REPERA	Kako je obeležen reper	PRIMEDBA
④ 846 <i>Novobut</i> 3. 6. 1984			Reper je ugrađen na izbočenoj strani zidu s Novobutom
⑤ 847 <i>Novobut</i> 3. 6. 1984			Kameni blok postavljen u vodootporni zid na Novobutu
⑥ 84 <i>Novobut</i> 10. 7. 1984			Reper je ugrađen na izbočenoj strani mosta na Dunavskom doru u Bregu Beograd - Mladenovac

Reperi su načinjeni od metala i ugrađuju se:

- **horizontalno:** u objekte ( zgrade, upornjake mostova, temelje većih objekata i sl.
  - zidni reperi
- **vertikalno:** u prirodni ili umjetni kamen koji je betoniran u čvrsto, stabilno tlo
  - zemljani reperi



**Visoki reper – s rupicom**

Ugrađen u ravnini zida u visini vizure

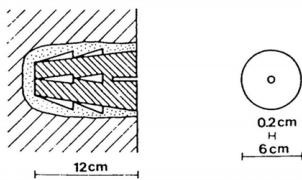


**Niski reper u obliku kugle(valjka)**

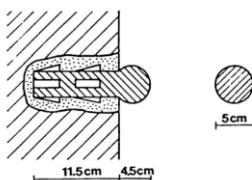
Ugrađen u zid objekta (0,50-0,70 m)

**Oznaku za nadmorsku visinu predstavlja: sredina rupice ili najviši vrh metalne oznake.**

## Stabilizacija repera

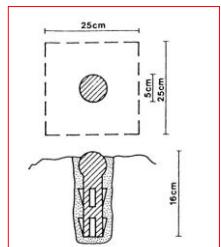


**Visoki reper – s rupicom**  
Ugrađen u ravnni zida u visini  
vizure instrumenta

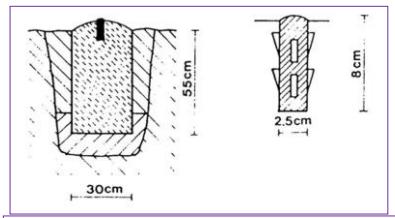


**Niski reper u obliku kugle**  
Ugrađen u zid objekta  
0,50-0,70 m od zemlje

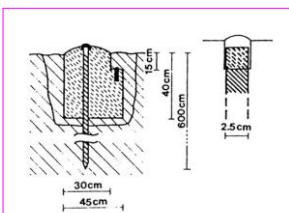
## Stabilizacija repera



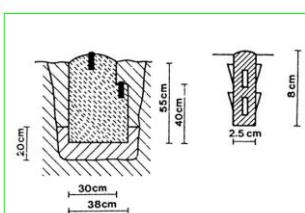
vertikalno ugrađen reper  
s glavom u živoj stijeni (oznaka VRS)



vertikalno ugrađen reper u kamen  
s betonskom podlogom ili betonskom masom  
(oznaka VK)



vertikalni reper - cijev –  
s pomoćnim podzemnim reperom (oznaka VC)

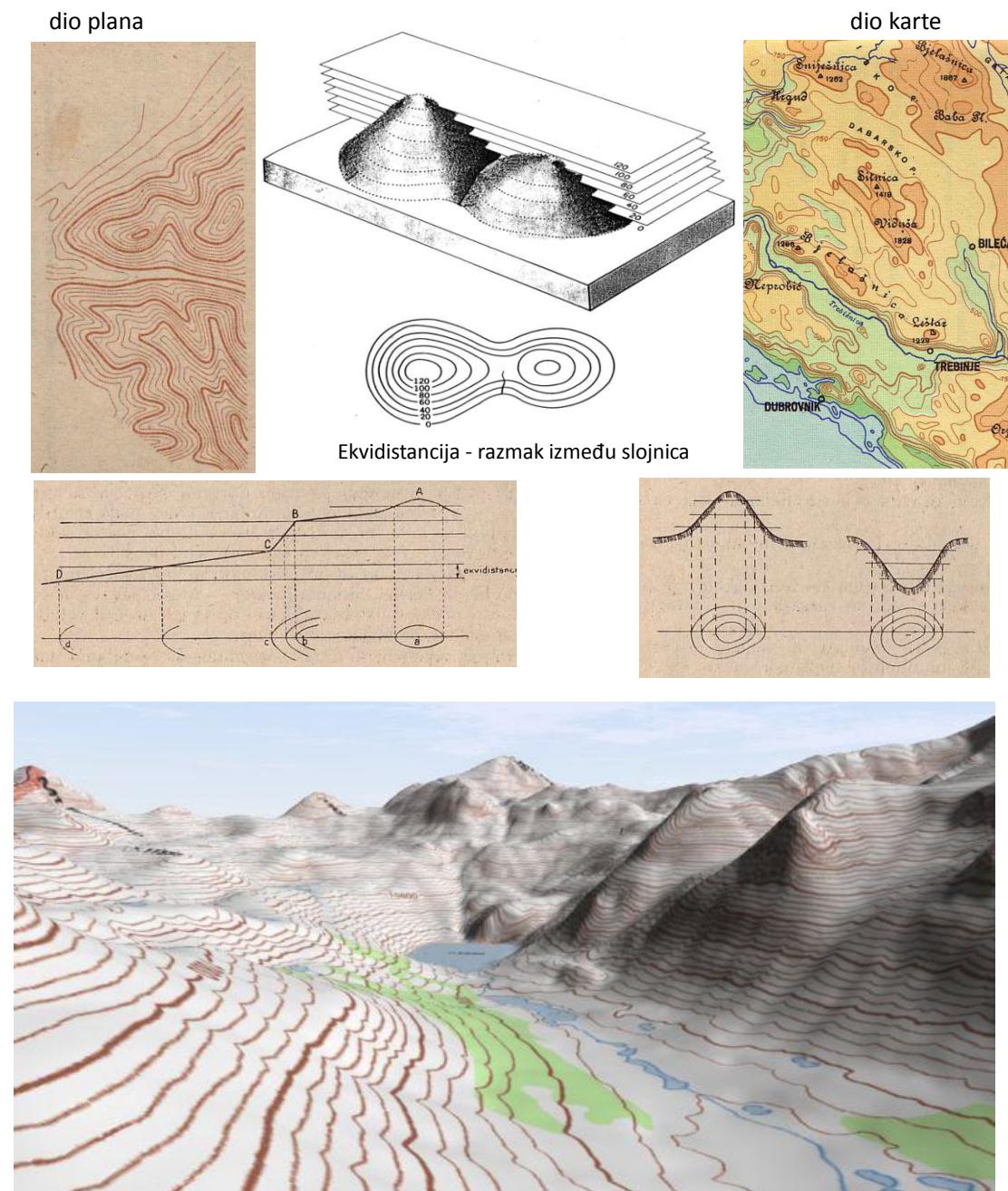


vertikalni reper u betonskoj masi  
s podzemnim reperom (oznaka VM)

### 7.3. Instrumenti za određivanje visinskih razlika

Na planu se visinski prikazuje teren pomoću slojnica (izohipsa). **Izohipse ili slojnice** su linije koje povezuju točke iste visine. Na planu se crtaju se u **sepia** boji.

Visinski prikaz terena



**Visinski prikaz terena tj. konfiguracija** ostvaruje se pomoću određenih absolutnih ili nadmorskih visina točaka terena.

Visina točke terena dobije pomoću **visinskih razlika ( $\Delta h$ )** od neke početne točke.

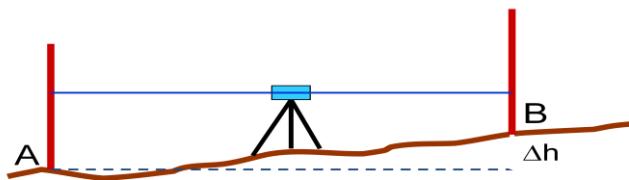
**Visinske razlike ( $\Delta h$ )** određuju se različitim metodama tj. nivelmanom:

- **geodetskim:** geometrijski nivelman, trigonometrijski nivelman, gps mjerjenje

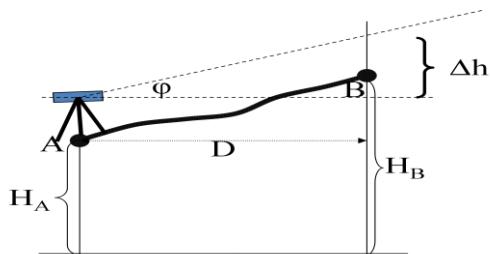
- **negeodetskim:** hidrostatski nivelman, barometrijski nivelman

**Nivelman je metoda** određivanja visinskih razlika i visina točaka terena.

**Geometrijskim nivelmanom** određuje se visinske razlike pomoću **horizontalne vizure**. Osnovni instrument za mjerjenje visinskih razlika je **nivelir**.

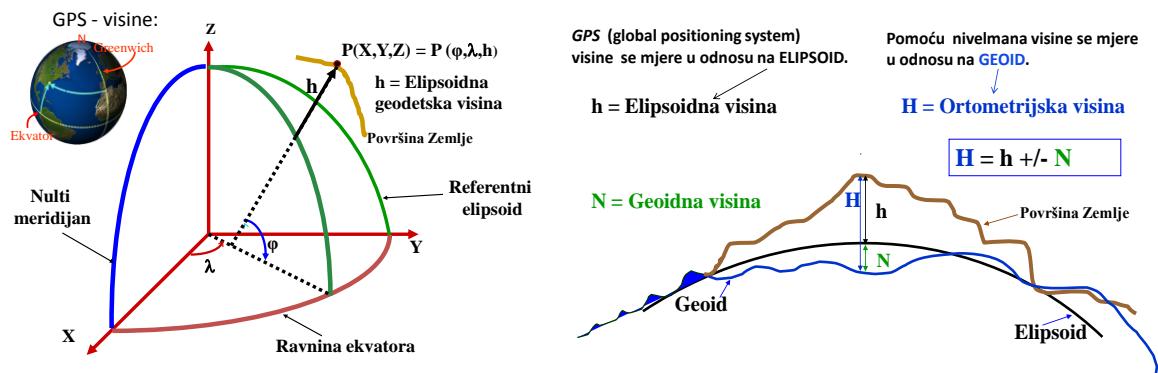


**Trigonometrijski nivelman :** mjerimo horizontalnu duljinu, i visinski kut teodolitom, a visinsku razliku izračunamo.



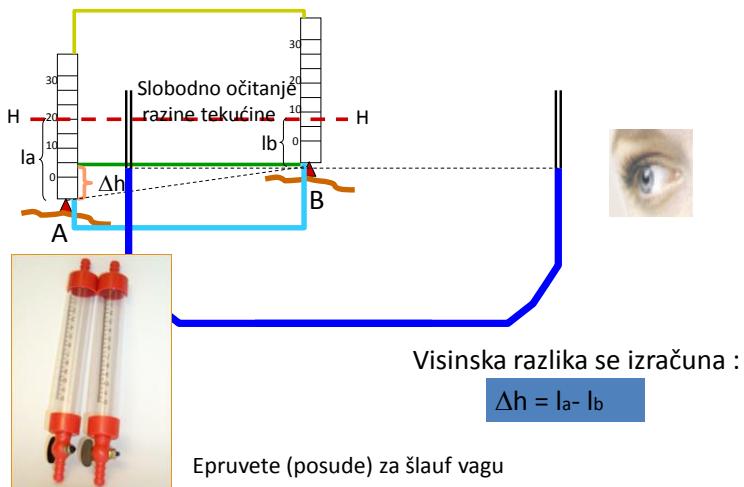
**GPS mjerjenje** - pomoću umjetnih zemljinih satelita dobiju se 3D koordinate ( $X, Y, Z$ ) ili  $(\varphi, \lambda, h)$  bilo koje točke na Zemlji. Pri mjerjenju koriste se GPS merni uređaji.

#### GPS visine



**Hidrostatskim nivelmanom** visinska razlika određuje se po zakonu spojenih posuda

## Hidrostatski nivelman



Gumeno crijevo je napunjeno vodom. Na krajevima su staklene ili plastične posude sa skalom.

**Barometrijski nivelman** - Povećanjem nadmorske visine, smanjuje se tlak zraka. Za mjerjenje se koristi skala izražena u metrima nadmorske visine. Mjerenje počinje i završava na točki poznate visine.



### 7.4. Nivelir

Nivelir je instrument za mjerjenje visinskih razlika u geometrijskom nivelmanu.

To je najjednostavniji geodetski instrument. Osnovni dio nivela je **dalekozor (durbin)** koji se zajedno s uređajem za horizontiranje okreće oko **vertikalne (glavne) osi nivela**.

**Geodetska vizurna os** (linija) nivela mora biti u horizontalnoj ravnini, a to se postiže uređajem za horizontiranje.

#### 7.4.1. Podjela nivela

- Prema izvedbi uređaja za horizontiranje niveliere dijelimo na: **nivelire s libelama i niveliere s kompenzatorima** (automatske niveliere)
- Prema tehnološkom razvitu i specifičnoj konstrukciji razlikujemo: **optičke niveliere, laserske niveliere, digitalne niveliere**
- Po **točnosti** (na osnovu srednje visinske razlike po 1 km obostranog niveliranja) niveliere dijelimo :
  1. **niveliri najviše točnosti** → točnost niveliranja  $\leq 0,5 \text{ mm/km}$
  2. **niveliri visoke točnosti** → točnost niveliranja  $\leq 1,0 \text{ mm/km}$
  3. **niveliri više točnosti** → točnost niveliranja  $\leq 3,0 \text{ mm/km}$
  4. **niveliri srednje točnosti** → točnost niveliranja  $\leq 8,0 \text{ mm/km}$
  5. **obični ili jednostavni niveliiri** → točnost niveliranja  $> 8 \text{ mm/km}$
- U **praksi** se niveliiri nazivaju po namjeni koja je povezana s točnosti mjerena: **precizni niveliiri, inženjerski niveliiri, građevinski niveliiri**

#### 7.4.2. Dijelovi niveliara

Niveler se sastoji od dva osnovna dijela:

- **gornjeg** koji se okreće se oko vertikalne osovine
- i **donjeg**.

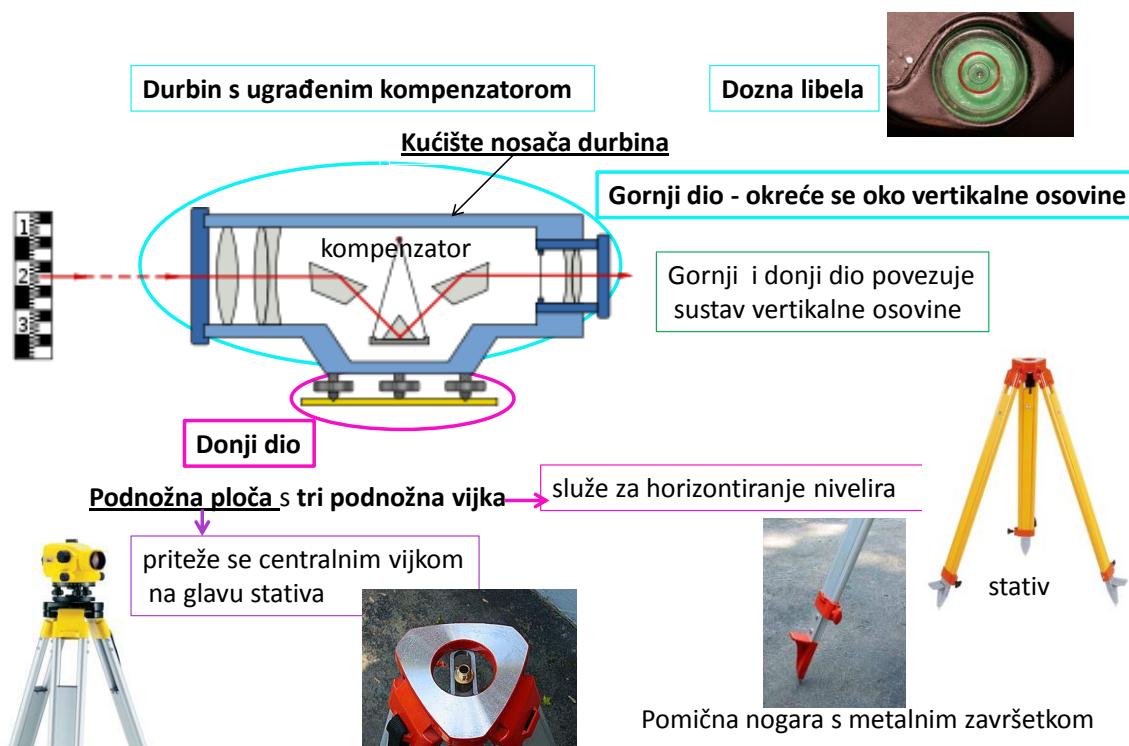
**Donji dio** se sastoji od **podnožne ploče s tri podnožna vijka** koja služe za horizontiranje niveliira. Za vrijeme mjerena donji dio se **središnjim vijkom** pritegne na glavu stativa.

**Gornji dio niveliara s libelom** sastoji se od: **kućišta, nosača durbina s elevacijskim vijkom, dalekozora (durbina), niveliacijske liblele:cijevne** (služi za fino horizontiranje) i **dozne** (služi za grubo horizontiranje)

**Gornji dio niveliara s kompenzatorom** ("automatski niveliiri") sastoje se od: **kućišta, dalekozora (durbina), vijaka za fini pomak durbina, dozne liblele, uređaja za kompenzaciju.**

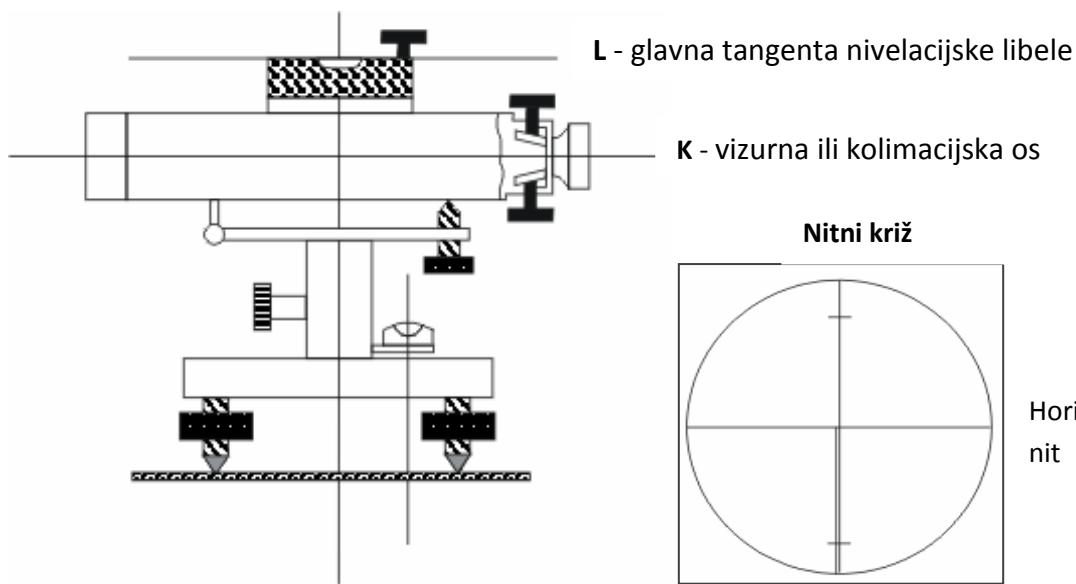
**Uređaj za kompenzaciju** je optičko mehanička sprava, koja automatski horizontira vizurnu os (liniju) i zamjenjuje cijevnu libelu.

## Osnovni dijelovi automatskog nivela



### Osi nivela:

V -vertikalna os



**Vizurna os** je pravac koji prolazi sjecištem glavnih niti nitnog križa i glavnom točkom objektiva.

**Vizura** zamišljena linija koja spaja sjedište glavnih niti nitnog križa i točku na koju se vizira.

**Viziranje** je dovođenje nitnog križa (tj. njegove slike) na točku cilja (vizurnu točku, objekt...).

**Dalekozor (durbin)** služi za **povećanje vidnog kuta i za viziranje pri mjerenu**.

Osnovni dijelovi dalekozora su: **objektiv, okular, staklena pločica s nitnim križem**

Durbin je složeni optički sustav. Može biti s vanjskim i unutarnjim fokusiranjem. Kod geodetskih instrumenata koriste se durbini s unutarnjim fokusiranjem.

**Objektiv** je sustav sabirnih leća koji stvara realnu sliku udaljenih predmeta po zakonima optičkog preslikavanja.

**Okular** je povećalo kojim se promatra realna slika koju stvara objektiv.

**Nitni križ** su **crtice** (niti) urezane na staklenu pločicu koja je s dva ili četiri **korekcijska vijka** pričvršćena za **cijev okulara**. Služi za viziranje.

**Viziranje** je uspostavljanje pravca između dvije zadane točke terena ili dovođenje slike predmeta u sjecište niti nitnog križa.

**Dioptriranje** dovođenje nitnog križa u ravninu jasnog viđenja tj. **izoštrevanje slike nitnog križa**.

**Fokusiranje** dovođenje slike predmeta u ravninu jasnog viđenja tj. **izoštrevanje slike predmeta**.

**Paralaksa nitnog križa** nepoklapanje slike predmeta s ravninom nitnog križa.

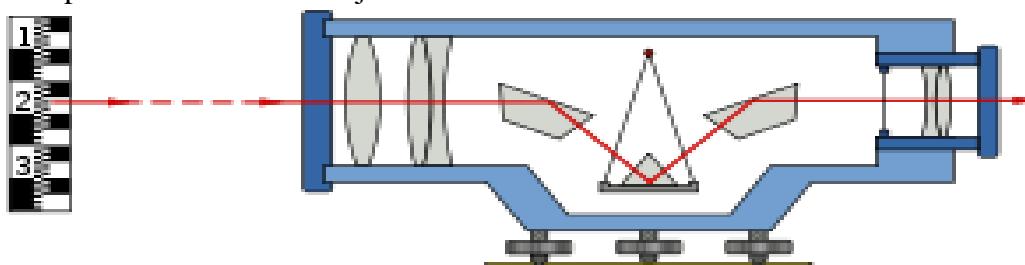
**Dozna libela** je staklena posuda čija je gornja ploha dio kugle. Sa vanjske strane stakla nalazi se jedan kružić (ili više koncentričnih). Središte kružića je **marka libele**. U najvišoj točki kugle je zamišljena tangencijalna ravnina. Oslonjena je na tri vijka. Maje ja točnosti i koristi se za **grubo horizontiranje instrumenata i postavljanje letvi i prizmi u vertikalnom položaju**.

Horizontiranje dozne libele je dovođenje mjeđuhrama libele u položaj vrhunjenja, tj. u sredinu kružića.

**Kompenzacijski uređaj** omogućuje automatsko horizontiranje geodetske vizurne linije u radnom području kompenzatora (obično od 5' do 30').

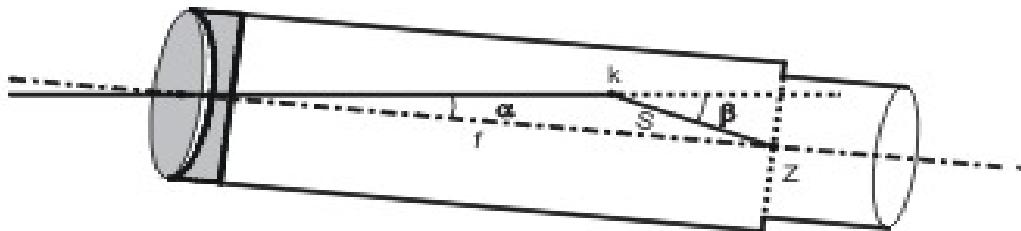
**Zadatak kompenzatora** je da pri nagnutom dalekozoru (tj. nagnutoj vertikalnoj osi) unutar područja kompenzacije **automatski postavlja vizurnu liniju (os) u horizontalan položaj u prostoru**.

Uređaj za kompenzaciju je složene optičko – mehaničke građe, a kompenzatorom se naziva samo pomični element uređaja.



**Kompenzator** je kod većini nivelira **smješten** unutar kućišta dalekozora, **izmeđnu objektiva i nitnog križa**. Kompenzator radi na principu fizikalnog njihala.

Kao kompenzator koriste se: prizme za refleksiju (pravokutna, sustav prizama), ravno zrcalo, kutno zrcalo, leća, te u nekim slučajevima i tekućina tj. libela.



#### 7.4.3. Ispitivanje nivelira

Pri mjerenu nivelir mora zadovoljiti slijedeće uvjete:

1. **Glavna tangenta niveličijske libele mora biti paralelna s vizurnom osi durbina** (radni uvjet nivelira)
2. **Glavna os nivela tj. vertikalna os mora biti vertikalna u prostoru** i okomita na glavnu tangentu niveličijske libele
3. **Horizontalna nit nitnog križa mora biti horizontalna u prostoru**, kad je glavna tangenta nivela vertikalna u prostoru

#### Ispitivanje glavnog uvjeta nivela tj. radnog uvjeta nivela

Radni uvjet se ispituje niveliranjem iz sredine i s kraja

Na terenu stabiliziramo dvije točke A i B na razmaku od 50-60 m (poželjno je na točkama postaviti nivelmansku papuču).

Niveliranje iz sredine:

Nivelir postavimo u sredinu. Očitamo odsječak na letvama A i B (la i lb). Izračunamo visinsku razliku:  $\Delta h_{a-b} = la - lb$ .

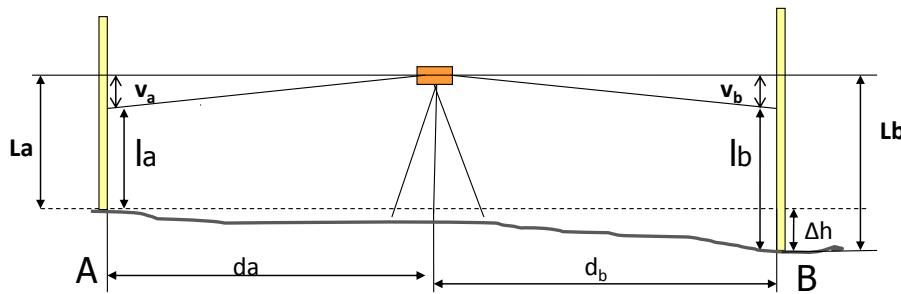
## Niveliranje iz sredine

$$\Delta h = L_a - L_b$$

$$\Delta h = (l_a + v) - (l_b + v)$$

$$v_a = v_b = v \text{ jer je } da = db$$

$$\Delta h = l_a - l_b$$



Ako vizurna os nije horizontalna u prostoru postoji **pogreška neparalelnosti tangente niveliacijske libele s vizurnom osi durbina  $v_a$  i  $v_b$** .

**Visinska razlika je ispravna (točna)** budući da je niveler u sredini razmaka, pa su  $v_a$  i  $v_b$  jednake veličine.

**Niveliranjem iz sredine dobijemo pravu vrijednost visinske razlike ( $\Delta h_{a-b}$ ) .**

Niveliranje s kraja

Nivelir prenesemo što bliže jednoj letvi (npr. A) ili uz samu letvu.

Očitanje

na letvi A  $l_a$  može se smatrati ispravnim jer je pogreška očitanja zbog blizine letve zanemariva.

**Dvostruku pogrešku neparalelnosti tangente niveliacijske libele s vizurnom osi durbina  $2v$**  ako postoji sadržavat će očitanje na letvi B  $l_b$ .

## Niveliranje s kraja

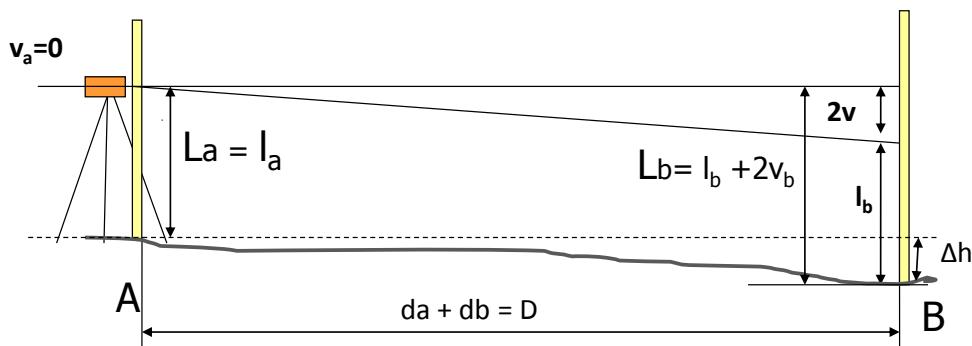
$$\Delta h = L_a - L_b$$

$$\Delta h = l_a - l_b - 2v$$

$$2v = (l_a - l_b) - \Delta h$$

$$da + db = D$$

$2v$  – dvostruka pogreška neparalelnosti vizure i glavne tangente niveličijske libele



**Niveliranjem s kraja dobijemo dvostruku pogrešku neparalelnosti vizurne osi s glavnom tangentom:**  $2v = (l_a - l_b) - \Delta h$

**Dvostruku pogrešku (2v) neparalelnosti vizurne osi s glavnom tangentom** izračunamo tako: **od visinske razlike dobivena niveleranju s kraja oduzmemmo visinsku razliku dobivenu niveleranju iz sredine**

**Rektifikacija** (popravljanje)

Izračuna se **prava vrijednost** očitanja na daljoj letvi :  $L_b = l_b + 2v$

Korekcijskim vijcima nitnog križa dovedemo nitni križ na očitnje  $L_b$ .

**Ispitivanja uvjeta vertikalne osi**

Kod tehničkog nivelmana vertikalna os alhidade ne mora biti strogo vertikalna u prostoru, pa ju nije potrebno ispitivati.

Kod preciznog nivelmana vertikalna os alhidade mora biti vertikalna u prostoru.

**Ispitivanje horizontalnosti horizontalne nit nitnog križa**

Ispitivanje:

Pri horizontalnoj vizuri vizirati lijevim krajem horizontalne niti nitnog križa neku točku i pomicati alhidadu do kraja vidnog polja, pa ako horizontalna nit stalno pogađa točku uvjet je ispunjen.

## Ispitivanje automatskih nivela

**Provjera funkcije kompenzatora**, tj. ispitivanje da li se kompenzator (njihalo) nije ili je možda zakočen. Nivelir postavimo na stativ s jednim podnožnim vijkom u smjeru letve i **horizontiramo doznu (kružnu) libelu**. Nakon izoštravanja slike letve, **zakrećemo podnožni vijak, tj. pomaknemo libelu do ruba marke**. Ako je kompenzator (njihalo) u funkciji, slika letve u odnosu na nitni križ će se pomaknuti i vratiti u prvobitni položaj. Ponovimo radnju zakretanjem vijka u drugi smjer i provjerimo njihalo.

Kompenzator lomi horizontalnu vizuru i preslikava je u presjek niti nitnog križa. Koristi silu teže (gravitaciju) za horizontiranje vizure. Bez obzira na mali nagib durbina zraka svjetlosti koje prolazi kroz kompenzator i presjek niti nitnog križa izlazi uvijek horizontalno.

Ako horizontalna vizura nakon prolaska kroz kompenzator ne pogađa presjek niti nitnog križa postoji **pogreška kompenzatora**. Ovisi o udaljenosti letve od nivela.

Pogreška kompenzatora je sistematska pogreška eliminira se niveliranjem iz sredine u laboratoriju.

Ispitivanje: na zidovima laboratorija ugrađene su nivelmanske letve na udaljenosti oko 80 m visinska razlika između letvi je nula ( $\Delta h = 0$ ). Nivelir postavimo u položaj niveliranja s kraja i očitamo očitanja obiju letvi. Očitanja na letvama bi trebala biti jednak, a dozvoljena razlika očitanja je  $\pm 3\text{mm}$ . Ako očitanja nisu ista, korekcijskim vijcima nitni križ pomaknemo na potrebno očitanje.

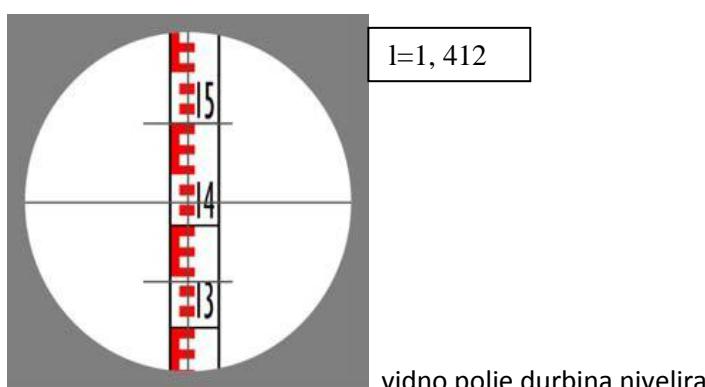
## 7.5. Određivanje visinske razlike

Visinske razlike nivelirom određuju se iz direktnih mjeranja, horizontalnom vizurom. Nivelir se postavi na stativ u sredinu između točaka čija se visinska razlika određuje. Grubo se horizontira doznom libelom, a fino horizontiranje obavi kompenzator.

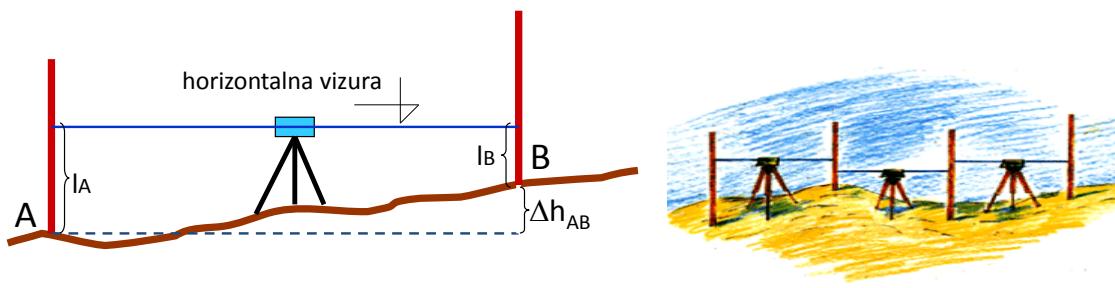
**Mjerni dalekozor se pripremi za mjerjenje.**

1. dioptriranje – tјekom mjerjenje samo jedanput
2. grubo viziranje- nišanom na durbinu
3. fokusiranje – svaki put kad se vizira novi cilj
4. fino viziranje – vijkom za fini pomak durbina

Na točke se postave nivelmanske letve u vertikalni položaj pomoću dozne libele. **Očitaju se odsječci na letvi tj. mesta gdje horizontalna nit nitnog križa pogada letvu.**



## Mjerenje visinske razlike



$$\Delta h_{AB} = l_A - l_B$$

$$H_B = H_A + \Delta h_{AB} \rightarrow \text{visina početne točke} + \Delta h$$

$$H_A = 100.000 \text{m}$$

$$l_A = 2.743$$

$$l_B = 1.382$$

$$\Delta h_{AB} = 1.361$$

$$H_B = 101.361 \text{m}$$

### 7.6. Nivelmanske letve

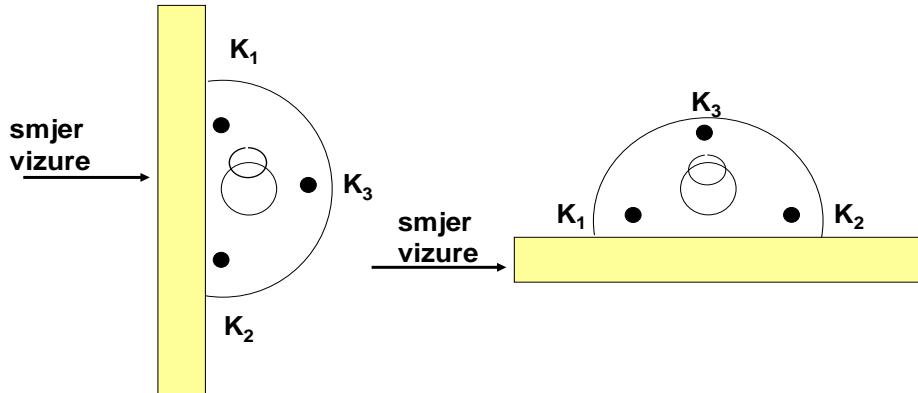
- **Po materijalu**
  - **drvene**
  - **metalne** - aluminijске, invarske...
- **Po dužini**
  - **4 metarske (najčešće)**
  - **5 metarske**
  - **1, 2, 3 metarske – specijalne invarske**
- **Po konstrukciji**
  - **jednodijelne**
  - **preklopne**
  - **teleskopske (na izvlačenje)**
- **Po podjeli**
  - **centimetarske**
  - **polucentimetarske**
  - **barkod podjelom**

Podjelu letve potrebno je kontrolirati pomoću metalnog ravnala (lineala) za kartiranje.

**Na letvu je ugrađena dozna libela**, kojom se postiže vertikalnost letve, pa je potrebno ispitati ispravnost dozne libele.

Kod generalnog nivelmana letva se postavlja na metalne "papuče" pri niveliranju u mekom terenu.

## Ispitivanje i rektifikacija dozne libele letve



Postavi se letva 40 m od nivelira okrenuta s podjelom u smjeru vizure. Horizontira se nivelir i vizira se rub letve vertikalnom niti nitnog križa.

Ukoliko postoji odstupanje ruba letve i vertikalne niti, letva se naginje dok se rub letve i vertikalna nit nitnog križa ne poklope. Dozna libela letve ne vrhuni, pa se pomoću dva korekcijska vijka vrhuni libela. Nakon toga letva se okrene bočnom stranom u smjeru vizure. Vizira se vertikalnom niti nitnog križa bočni rub letve i eventualni otklon uklonimo naginjanjem letve. Dozna libela letve ne vrhuni, pa trećim korekcijskim vijkom vrhuni se libela.

## 8. Geometrijski nivelman

Dijeli se :

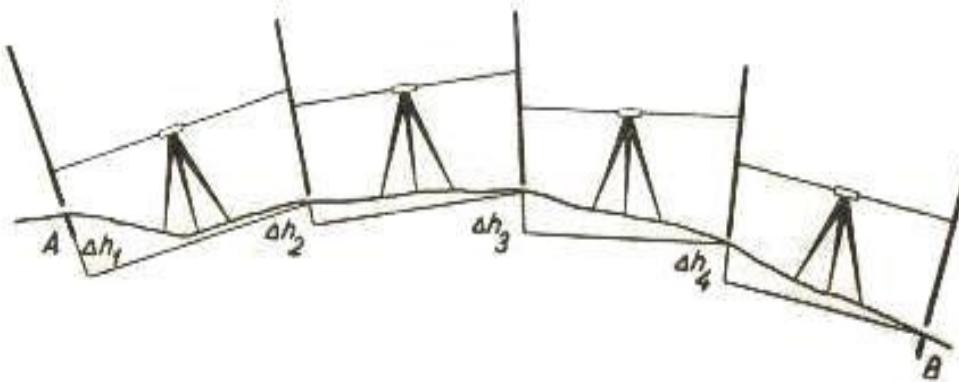
1. Generalni nivelman kojim se određuju se visine repera.

- Precizni nivelman visoke točnosti (nivelman I.reda)
- Precizni nivelman ( nivelman II.reda)
- Tehnički nivelman povećane točnosti (nivelman III.reda)
- Tehnički nivelman (nivelman IV.reda)

2. Detaljni nivelman kojim se određuju visine točaka terena.

- Plošni nivelman
- Nivelman profila

## 8.1. Tehnički nivelman



$$H_b = H_a + \Sigma \Delta h_{ab}$$

Tehnički nivelman je metoda određivanja apsolutnih visina repera.

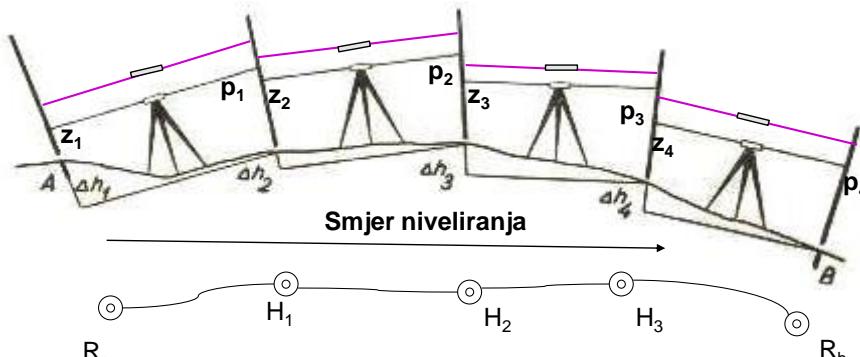
Reperi su povezani u nivelmanski vlak (obostrano priključeni nivelmanski vlak ili zatvoreni nivelmanski vlak).

Visina repera se određuju pomoću visinskih razlika :  **$H_b = H_a + \Sigma \Delta h_{ab}$**

**Visinske razlike ( $\Delta h$ )** se određuju niveliranjem iz sredine, razlikom očitanja na letvi:

$\Delta h = I_z - I_p$  (  $I_z$  – očitanje na zadnjoj letvi ;  $I_p$  – očitanje na prednjoj letvi)

Visinska razlika se određuje dva puta promjenom visine nivelira.



$$\Delta h = I_z - I_p$$

$$H_b = H_a + \Delta h_1 + \Delta h_2 + \Delta h_3 + \Delta h_4$$

Mjereni podaci upisuju se u Nivelmanski obrazac br.1

### Nivelmanski obrazac br.1

Br. vlaka	Vezna točka	I.mjer. $z'$ $p'$ $\Delta h'$	I.mjer. $z'$ $p'$ $\Delta h'$	Prom. visine Instr.	Aritme. Sredina $\Delta h$	Dužina Vizure m	Primje -dba
12	R42	1234	1328	94		42	
	a	1108	1200	92		43	
		0126	0128		0,127		
	a	1693	1742	49		81	
	b	1014	1062	48		80	
		0679	0680		0,680		
	b	1032	1149	126		100	

**a , b, c, ... vezne točke**

**Maksimalne duljine vizure (ovisi o atmosferskim uvjetima) i iznosi:**

- Vlak I.reda ..... 40-60 m
- Vlak II.reda ..... 60-80 m
- Vlak III.reda ..... 80-100 m
- Vlak IV.reda .....100-120 m

Ako je udaljenost između repera dulja od **maksimalne duljine vizure**, tada se između repera umeću vezne točke (označavaju se malim slovima abecede – a, b, c, ....).

**Apsolutne visine repera se računaju u Nivelmanskom obrascu "K"**

Poznato:

- apsolutna visina početnog repera →  $H_a$
- i apsolutna visina završnog repera →  $H_b$

Treba izračunati:

- apsolutne visine repera (i veznih točaka u vlaku):  $H_1, H_2, H_3, H_4 \dots$

**[ $\Delta h$ ] → zbroj visinskih razlika dobivenih mjeranjem ⇒ vrijednost ima**

Vrijednost ima dobije se kada se zbroje sve mjerene visinske razlike u nivelmanskom vlaku (zbroj aritmetičke sredine  $\Delta h$  i niv.obrasca br.1).

$$\Delta h = H_b - H_a \rightarrow \text{visinska razlika između absolutnih visina repera} \Rightarrow \text{treba}$$

Vrijednost treba dobije se ako se od visine završnog repera oduzme visina početnog repera.

$$f_h = (H_b - H_a) - [\Delta h] \rightarrow \text{odstupanje (pogreška)} \Rightarrow f_h = \text{treba} - \text{ima}$$

Odstupanja (pogrešku) mjerena visinskih razlika  $f_h$  dobijemo kad od vrijednosti treba oduzmemmo vrijednost imma.

Pogrešku mjerena visinskih razlika  $f_h$  uspoređujemo s dopuštenim odstupanjem  $\Delta$ .

Ako je  $f_h > \Delta$  potrebno je ponoviti mjerjenje.

Ako je  $f_h < \Delta$  možemo izjednačavati visinske razlike tj. računati popravke visinskih razlika  $v$  i apsolutne visine repera  $H$ .

**Popravke visinskih razlika**  $v$  računamo tako da odstupanje (pogrešku)  $f_h$  raspodijelimo

$$\text{proporcionalno duljinama : } v = \frac{f_h}{[D]} D \quad \text{uz uvjet : } f_h = [v]$$

$$H_1 = H_a + \Delta h_1 + v_1$$

$$H_2 = H_1 + \Delta h_2 + v_2$$

$$H_3 = H_2 + \Delta h_3 + v_3$$

$$H_b = H_3 + \Delta h_4 + v_4$$

Dopušteno odstupanje  $\Delta$  ovisi o ukupnoj duljini vlaka i terenskim uvjetima.

Za vlak između dva repera (**obostрано priključeni**) dopušteno odstupanje je:

- Vlak III. reda  $\Delta = \pm 20\sqrt{D + 0.04D^2}$
- **Vlak IV. reda**  $\Delta = \pm 32\sqrt{D + 0.06D^2}$

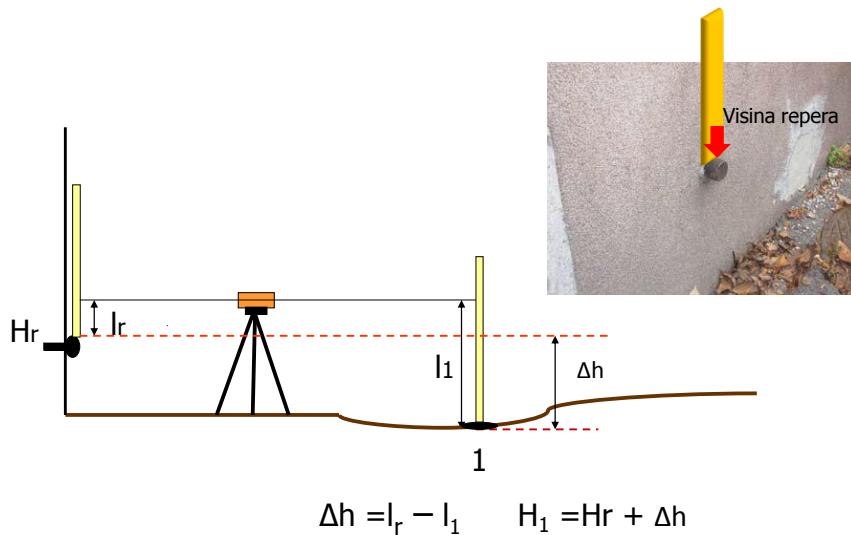
Za zatvoreni nivelmanski vlak dopušteno odstupanje je:

- Vlak III. reda  $\Delta = \pm 10\sqrt{D + 0.04D^2}$
- **Vlak IV. reda**  $\Delta = \pm 24\sqrt{D + 0.06D^2}$

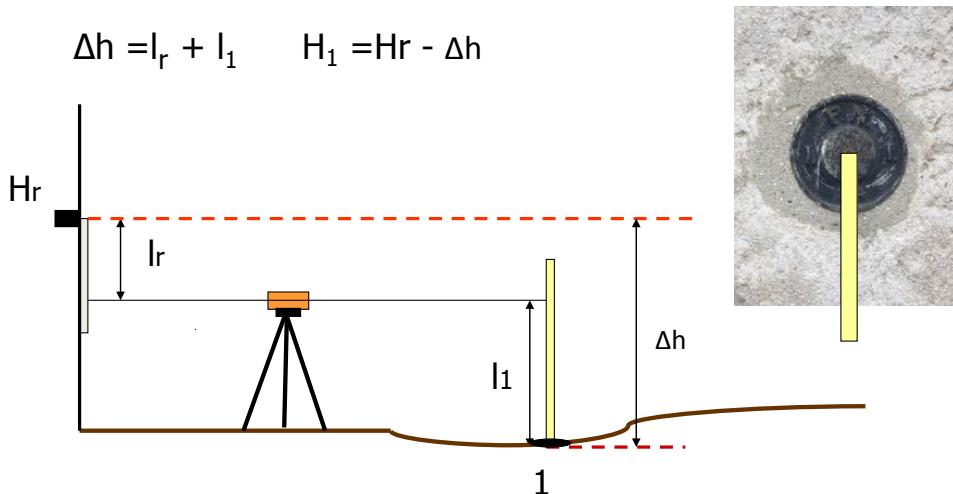
U formulama duljina vlaka  $D$  izražava se u km, a dopušteno odstupanje  $\Delta$  dobije se u mm.

## 8.2. Priključak nivelmanskog vlaka na reper

### Priklučak na niski reper



### Priklučak na visoki reper



### 8.3. Detaljni nivelman

Metoda za detaljni visinski premjer terena. Niveliranjem se određe apsolutne visine potrebnog broja točaka terena za visinsku predodžbu tog terena.

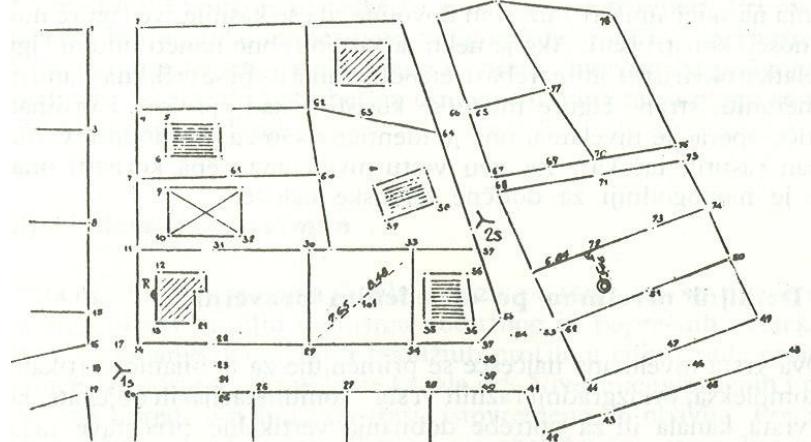
Primjenjuje se kod ravničarskog terena.

Djeli se na plošni nivelman i nivelman profila.

Plošni nivelman dijeli se na:

- Plošni nivelman → uz ortogonalnu metodu izmjere
  - Plošni nivelman → pomoću mreže kvadrata
  - Plošni nivelman → metodom razbacanih točaka (nivelotahimetrija)

## Plošni nivelman uz ortogonalnu metodu izmjere



Potpuna slika terena:

- situacija → po položaju
  - konfiguracija → po visini

Ortogonalnom metodom izmjere dobijemo položaj snimljenih točaka detalja.

Konfiguraciju dobijemo plošnim nivelmanom.

Plošnjim nivelmanom odrede se visine točaka detalja.

Tehničkim nivelmanom preko veznih točaka približimo se detalju.

Visine detaljnih točaka određujemo metodom detaljnog nivelmana.

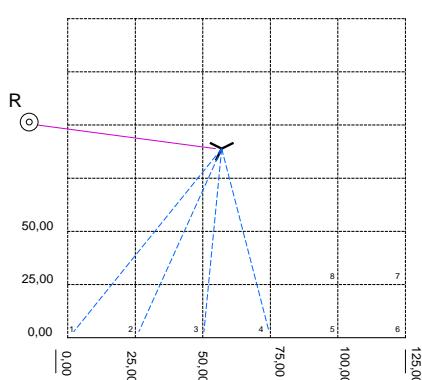
Podaci mjerenja upisuju se u obrazac za detaljni nivelman. Na skici snimanja plavim tušem označavamo točke detalia od 1 do 999.

Plošni nivelman pomoći mreže kvadrata

Za visinsku izmjenu:

- blago nagnutog terena
  - u građevinarstvu kad treba izravnavati teren za gradnju objekta

Plošni nivelman pomoću mreže kvadrata



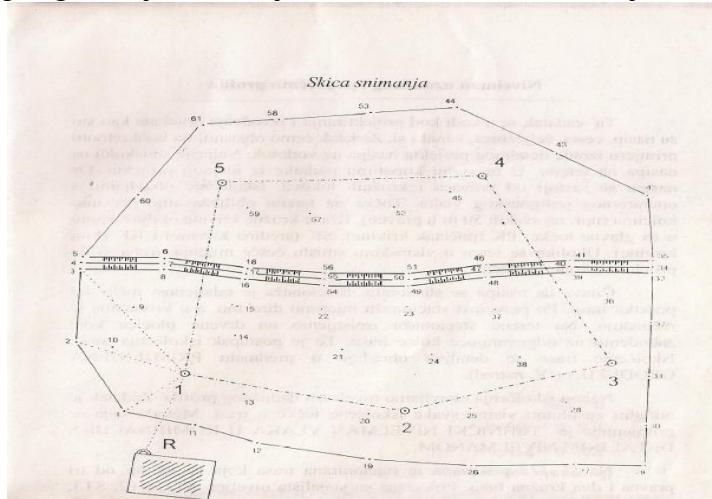
## Plošni nivelman metodom razbacanih točaka (nivelotahimetrija)

Detaljne točke u ravnini plana određuju se polarnim koordinatama: horizontalnim kutom i duljinom.

Visine detaljnih točaka određuju se detaljnim nivelmanom.

Koristi se niveler s horizontalnim limbom i optičkim daljinomjerom. Izmjera terena obavlja se s poligonskih točaka. Može se postaviti zatvoreni poligonski vlak i izmjeriti ga nivelirom.

Metoda izmjere slična je tahimetriji pa se naziva nivelo-tahimetrija jer se niveler centriра na poligonskoj točki i mjeri se: horizontalni kut, duljina i visinska razlika.



## Nivelman profila

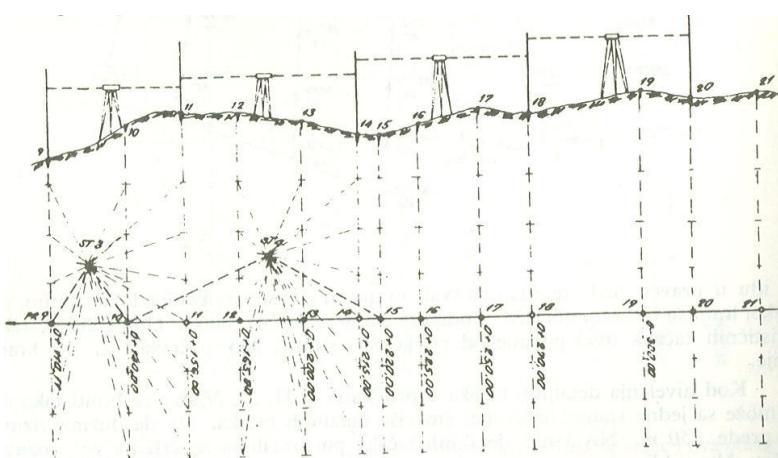
Dijeli se na: nivelman uzdužnog profila i nivelman poprečnih profila

Kod visinske izmjere za projektiranje i izgradnju uskih i dugačkih objekata: cesta, željeznica, kanala, nasipa ....

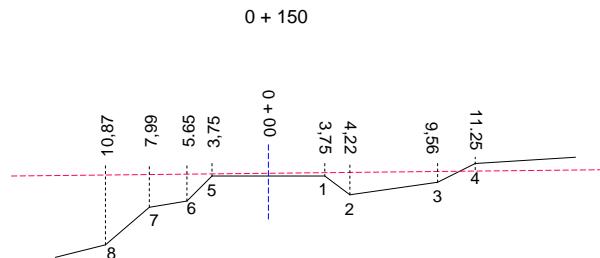
Na terenu se iskolči os objekta. Odredi se stacionaža iskolčenim točkama. Stacionaža je udaljenost točke od početka trase. Stacionaža se također iskolči na terenu tj. postave se drvene pločice s napisanim stacionažom okomito na os trase (u poprečnom profilu) izvan dosega radova.

Visine točaka određuju se primjenom : tehničkog i detaljnog nivelmana.

### Nivelman uzdužnog i poprečnog profila

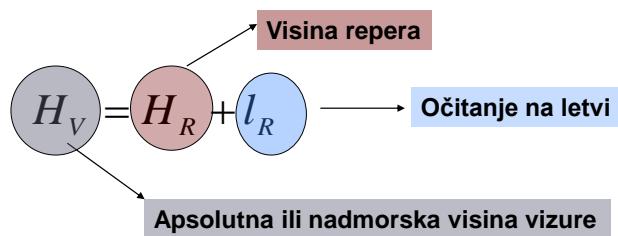


Poprečni profili se postavljaju na svakoj stacioniranoj točki uzdužnog profila. U pravcu se postavljaju okomito na smjer trase, a u krivini u smjeru polumjera kružnog luka. Detaljne točke snimaju se na lomovima terena. Položaj detaljnih točaka poprečnog profila određuje se apscisnim mjeranjem vrpcom od osi objekta.



skica poprečnog profila

### Računanje visina točaka terena (detalja)



$$H_1 = H_V - l_1$$

$$H_2 = H_V - l_2$$

**Visine točaka terena (detaljnih točaka)**

$$H_n = H_V - l_n$$

Detaljni nivelman od \_\_\_\_\_ do \_\_\_\_\_

Datum, niveler, br. det. skice, itd.	Stajalište	Vizura	Daljina u metrim a	Odsječak na letvi		Visinska razlika		Nad-morska visina vizure		Nadmorska visina												
1	2	3	4	5		6	7			8												
1.	R <sub>1</sub>	101		1	2	4	8			1	1	3	6	7	1	1	1	2	4	2	3	
	a	102		1	5	3	2									1	1	2	1	3	9	
	1			1	4	0										1	1	2	2	7		
	2			1	3	7										1	1	2	3	0		
	3																					
	4																					
	5																					
	6																					
	2	a	99	1	4	3	2			1	1	3	5	7	1	1	1	1	2	1	3	9
		b	100	1	3	2	9											1	1	2	2	4
		7																				